









# SV680P 系列伺服

选型手册













智能电梯

源汽车 工业机器

轨道态道

# 前言

#### 资料简介

首先感谢您购买SV680P系列伺服驱动器。

SV680P系列伺服驱动器是汇川技术研制的一款高速度、高精度、高性能以及设备免调试功能的高端伺服驱动器,满足国际一流产品标准,适用于高端应用需求。

该系列产品功率范围为0.05kW~7.5kW,支持Modbus通讯协议,采用对应的通讯接口,配合上位机可实现多台伺服驱动器联网运行。该系列产品搭载最新的ITune功能,提供了自适应调节刚性表设置、惯量辨识及振动抑制等功能,使伺服控制简单易用。配合包括超小惯量、小惯量、中惯量的MS1系列高响应伺服电机(电机搭配26位单圈绝对值编码器或者26位多圈绝对值编码器),以及全闭环功能、内部工艺段功能,使得运行更加安静平稳,工艺实现更加丰富精准。

此外,该系列产品提供5年整机质量保证,标配STO安全转矩关断功能、动态制动功能和内置抱闸输出功能(无需外接继电器),安全功能机型可扩展支持7种功能安全和总线功能安全FSoE,持续推进设备安全生产。该系列伺服适用于电子制造、锂电、机械手、包装、机床等行业的自动化设备,以高性能方案实现快速精确的位置控制、速度控制和转矩控制。

本手册介绍产品的选型,包括配套选型一览表、驱动器产品信息、电机产品信息、线缆选型等。

#### 更多资料

资料名称	资料编码	内容简介
SV680P系列伺服选型手册	19011482	介绍产品的选型,包括配套选型一览表、驱动器产品信息、电机产品信息、线缆选型等。
SV680P系列伺服安装手册	19011779	介绍产品的安装,包括安装步骤、机械安装、电气安装等。
SV680P系列伺服硬件手册	19011479	介绍产品的电气设计指导、接线端子介绍、认证及标准 要求和常见EMC问题解决建议等。
SV680P系列伺服调试手册	19011478	介绍产品的调试、参数说明,包括操作面板、调试软件、调试流程与步骤及参数一览表等。
SV680P系列伺服功能手册	19011480	介绍产品的功能和参数,包括功能概述、伺服基本功能、调整和参数说明等。
SV680P系列伺服通讯手册	19011481	介绍产品的功能和参数,包括Modbus通讯配置,参数 说明、通讯案例介绍等。
SV680P系列伺服排障手册	19011781	介绍产品的故障等级分类、排障流程、警告码说明、故障说明、故障码和警告码一览表等。
SV680P系列伺服维护手册	19011780	介绍产品的维护与维修说明、日常保养与维护、 部件更换等。
SV680P系列伺服安全手册	19011488	介绍安全功能的符合认证、标准、接线、调试流程、详 细调试步骤、相关的故障处理以及功能说明等。
SV680P系列伺服手册包	PS00005388	介绍产品的选型、安装、接线、调试、功能说明、故障 处理及参数说明等。

## 版本变更记录

修订日期	发布版本	变更内容
2022-08	B02	<ul><li>新增电气规格中主回路和控制回路的电能损耗。</li><li>删除绝对值编码器电池推荐的厂家及型号。</li><li>更新电机部件说明。</li><li>更新电机转速-转矩曲线。</li><li>更新选型一览表。</li></ul>
2022-05	B01	驱动器(三相380V)电气规格中"控制回路"和"主回路"的都改为380V AC~440V AC
2022-04	B00	<ul><li>- 增加S6-C6的接插套件;</li><li>- 更新MS1电机章节信息,增加100、130和180机座信息;</li><li>- 增加KC认证;</li><li>- 手册架构调整。</li></ul>
2021-12	A02	<ul><li>封底地址更新;</li><li>驱动器电气规格;</li><li>EMC滤波器型号更新;</li><li>优化安全注意事项;</li><li>增加动态制动特性章节。</li></ul>
2021-10	A01	删除SV680产品渲染图上的MAC地址。
2021-10	A00	手册第一次发布。

#### 关于手册获取

本手册不随产品发货,如需获取电子版PDF文件,可以通过以下方式获取:

- 登录汇川技术官方网站(<u>www.inovance.com</u>),"服务与支持-资料下载",搜索关键字并下载。
- 扫描产品上的二维码,可获取产品更多资料。

# 目录

前	言			1
1	选型	业一览表	₹	5
2	SV6	80P产	品系列	7
			·····································	
	2.1		ョン・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
			部件说明	
		2.1.2	2.1.2.1 SIZE A & SIZE C驱动器(额定功率0.2kW~1.5kW)	
			2.1.2.2 SIZE D驱动器(额定功率1.5kW~3.0kW)	
			2.1.2.3 SIZE E驱动器(额定功率2.0kW~7.5kW)	
		213	产品尺寸	
	2.2		,	
	2.2			
		2.2.1	电气规格 基本规格 基本规格	
			动态制动特性	
3	MS1	L电机		18
	3.1	产品信	意	.18
		3.1.1	产品特性	. 18
		3.1.2	型号与铭牌说明	. 18
		3.1.3	部件说明	. 20
		3.1.4	电机机型	. 21
	3.2	通用规	ū格	.22
			机械特性	
			油封温度曲线	
		3.2.5	负载转动惯量	. 26
	3.3	洗型说	d明	27
	3.4		・ 小容量(MS1H1)	
	3.4		a、小谷里(MS1n1)	
			MS1H1-10B30CB-*63*Z	
			MS1H1-20B30CB- 63 Z	
			MS1H1-40B30CB-*63*R	
			MS1H1-55B30CB-**63*R	
		3.4.6	MS1H1-75B30CB-*63*R	
			MS1H1-10C30CB-*63*R	
	3.5		量、中容量(MS1H2)	
	3.3		■、中谷里(MS1⊓2) MS1H2-10C30CB-*63*R	
			MS1H2-10C30CD-*63*R	
			MS1H2-15C30CB-*63*R	
			MS1H2-15C30CD-*63*R	
			MS1H2-20C30CB-*63*R	
			MS1H2-20C30CD-*63*R	
			MS1H2-25C30CB-**63*R	
		3.5.8	MS1H2-25C30CD-*63*R	
		3.5.9	MS1H2-30C30CB-*63*R	
			MS1H2-30C30CD-*63*R	
			MS1H2-40C30CB*63*R	

		3.5.12 MS1H2-40C30CD-*63*R	. 46
		3.5.13 MS1H2-50C30CB-*63*R	. 47
		3.5.14 MS1H2-50C30CD-*63*R	. 48
	3.6	中惯量、中容量(MS1H3)	.49
		3.6.1 MS1H3-85B15CB-*63*R	. 49
		3.6.2 MS1H3-85B15CD-*63*R	. 50
		3.6.3 MS1H3-13C15CB-*63*R	
		3.6.4 MS1H3-13C15CD-*63*R	
		3.6.5 MS1H3-18C15CB-*63*R	
		3.6.6 MS1H3-18C15CD-*63*R	
		3.6.7 MS1H3-29C15CB-*63*R	
		3.6.8 MS1H3-29C15CD-*63*R	
		3.6.9 MS1H3-44C15CB-*63*R	
		3.6.10 MS1H3-44C15CD-*63*R	
		3.6.12 MS1H3-75C15CD-*63*R	
	2.7		
	3.7	中惯量、小容量(MS1H4)	
		3.7.1 MS1H4-10B30CB-*63*Z	
		3.7.3 MS1H4-40B30CB-*63*R	
		3.7.4 MS1H4-55B30CB-*63*R	
		3.7.5 MS1H4-75B30CB-*63*R	
		3.7.6 MS1H4-10C30CB-*63*R	
4	洗配	!件	
•			
		选配件一览表	
	4.2	配套线缆	
		4.2.1 型号说明	
		4.2.2 线缆类型	
		4.2.3 配套线缆一览表	
	4.3	外围电气元件	
		4.3.1 保险丝	
		4.3.2 电磁接触器	
		4.3.3 断路器	
		4.3.5 EMC滤波器	
		4.3.6 磁环和磁扣	
	1 1	绝对值编码器电池	
5	认证	类别、指令及标准	84
6	伺服	电机容量选定实例	85
	6.1	位置控制选定实例	.85
	6.2	速度控制选定实例	.88

# 1 选型一览表

伺服驱动器(SV680*****I)					伺服电机		
电压等级(V)	SIZE	推荐驱动器型号	H01.10编号	非抱闸电机型号	抱闸电机型号	机座	功率(kW)
MS1H1 ( n <sub>N</sub> =3000rpm, n <sub>max</sub> =7000rpm) 系列额定值规格							
				MS1H1-05B30CB-A630Z	MS1H1-05B30CB-A632Z	40	0.05
单相/三相220		S1R6	00002	MS1H1-10B30CB-A630Z	MS1H1-10B30CB-A632Z	40	0.1
	A			MS1H1-20B30CB-A630R	MS1H1-20B30CB-A632R	60	0.2
单相/三相220		S2R8	00003	MS1H1-40B30CB-A630R	MS1H1-40B30CB-A632R	60	0.4
单相/三相220		S5R5	00005	MS1H1-55B30CB- A630R	MS1H1-55B30CB- A632R	80	0.55
单相/三相220	С	S5R5	00005	MS1H1-75B30CB- A630R	MS1H1-75B30CB- A632R	80	0.75
单相/三相220	С	S7R6	00006	MS1H1-10C30CB- A630R	MS1H1-10C30CB- A632R	80	1.0
	'		MS1H2 ( n	=3000rpm,n <sub>max</sub> =6000rpm)	列额定值规格		
单相/三相220		S7R6	00006	MS1H2-10C30CB-A631R	MS1H2-10C30CB-A634R	100	1.0
三相380	С	T3R5	10001	MS1H2-10C30CD-A631R	MS1H2-10C30CD-A634R	100	1.0
单相/三相220	D	S012	00007	MS1H2-15C30CB-A631R	MS1H2-15C30CB-A634R	100	1.5
三相380	С	T5R4	10002	MS1H2-15C30CD-A631R	MS1H2-15C30CD-A634R	100	1.5
三相220	E	S018	00008	MS1H2-20C30CB-A631R	MS1H2-20C30CB-A634R	100	2.0
三相380	D	T8R4	10003	MS1H2-20C30CD-A631R	MS1H2-20C30CD-A634R	100	2.0
三相220	E	S022	00009	MS1H2-25C30CB-A631R	MS1H2-25C30CB-A634R	100	2.5
三相380	D	T8R4	10003	MS1H2-25C30CD-A631R	MS1H2-25C30CD-A634R	100	2.5
三相220	Е	S022	00009	MS1H2-30C30CB-A631R	MS1H2-30C30CB-A634R	130	3.0
三相380	D	T012	10004	MS1H2-30C30CD-A631R	MS1H2-30C30CD-A634R	130	3.0
三相220		S027	00010	MS1H2-40C30CB-A631R	MS1H2-40C30CB-A634R	130	4.0
三相380		T017	10005	MS1H2-40C30CD-A631R	MS1H2-40C30CD-A634R	130	4.0
三相220	E	S027	00010	MS1H2-50C30CB-A631R	MS1H2-50C30CB-A634R	130	5.0
三相380		T021	10006	MS1H2-50C30CD-A631R	MS1H2-50C30CD-A634R	130	5.0
			MS1H3 ( n	=1500rpm,n <sub>max</sub> =4500rpm)	· 列额定值规格	·	
单相/三相220		S7R6	00006	MS1H3-85B15CB-A631R	MS1H3-85B15CB-A634R	130	0.85
三相380	С	T3R5	10001	MS1H3-85B15CD-A631R	MS1H3-85B15CD-A634R	130	0.85
单相/三相220	D	S012	00007	MS1H3-13C15CB-A631R	MS1H3-13C15CB-A634R	130	1.3
三相380	С	T5R4	10002	MS1H3-13C15CD-A631R	MS1H3-13C15CD-A634R	130	1.3
三相220	D	S018	00008	MS1H3-18C15CB-A631R	MS1H3-18C15CB-A634R	130	1.8
三相380	D	T8R4	10003	MS1H3-18C15CD-A631R	MS1H3-18C15CD-A634R	130	1.8
三相220		S022	00009	MS1H3-29C15CB-A631R	MS1H3-29C15CB-A634R	180	2.9
三相380	E	T012	10004	MS1H3-29C15CD-A631R	MS1H3-29C15CD-A634R	180	2.9
三相220	E	S027	00010	MS1H3-44C15CB-A631R	MS1H3-44C15CB-A634R	180	4.4

伺服	伺服驱动器(SV680*****I)			伺服电机			
电压等级(V)	SIZE	推荐驱动器 型号	H01.10编号	非抱闸电机型号	抱闸电机型号	机座	功率(kW)
三相380		T017	10005	MS1H3-44C15CD-A631R	MS1H3-44C15CD-A634R	180	4.4
三相380	E	T021	10006	MS1H3-55C15CD-A631R	MS1H3-55C15CD-A634R	180	5.5
三相380		T026	10007	MS1H3-75C15CD-A631R	MS1H3-75C15CD-A634R	180	7.5
	MS1H4 ( n <sub>N</sub>			=3000rpm,n <sub>max</sub> =7000rpm) 系	列额定值规格		
×+11/=+11220	А	CIPC	00000	MS1H4-10B30CB-A630Z	MS1H4-10B30CB-A632Z	40	0.1
单相/三相220		S1R6	00002	MS1H4-20B30CB-A631R	MS1H4-20B30CB-A634R	60	0.2
单相/三相220		S2R8	00003	MS1H4-40B30CB-A631R	MS1H4-40B30CB-A634R	60	0.4
单相/三相220		S5R5 C S5R5	00005	MS1H4-55B30CB-A631R	MS1H4-55B30CB-A634R	80	0.55
单相/三相220	С		00005	MS1H4-75B30CB-A631R	MS1H4-75B30CB-A634R	80	0.75
单相/三相220	С	S7R6	00006	MS1H4-10C30CB-A631R	MS1H4-10C30CB-A634R	80	1.0

40机座MS1-R系列伺服电机规划中,敬请期待!

# 2 SV680P产品系列

# 2.1 产品信息

## 2.1.1 型号与铭牌说明

#### 型号说明

 $\underset{\tiny{\scriptsize{\scriptsize{\scriptsize{\scriptsize{1}}}}}}{\underline{\mathsf{SV680}}} \,\, \underset{\tiny{\scriptsize{\scriptsize{\scriptsize{2}}}}}{\underline{\mathsf{P}}} \,\, \underset{\tiny{\scriptsize{\scriptsize{\scriptsize{3}}}}}{\underline{\mathsf{S}}} \,\, \underset{\tiny{\scriptsize{\scriptsize{4}}}}{\underline{\mathsf{R88}}}{\underline{\mathsf{I}}} \,\, \underset{\tiny{\scriptsize{\scriptsize{\scriptsize{5}}}}}{\underline{\mathsf{S}}}$ 

① 产品系列	④ 额定输出电流		⑤ 机型配置
SV680: SV680通用伺服驱动器	S: 220V	1R6: 1.6A	I: 标准型
SV680L: SV680直驱电机伺服驱动器		2R8: 2.8A	S: 功能安全型
② 产品类型		5R5: 5.5A	
N: 网络型		7R6: 7.6A	
P: 脉冲型		012: 12.0A	
F: Profinet(待开发)		018: 18.0A	
		022: 22.0A	
		027: 27.0A	
③ 电压等级	T: 380V	3R5: 3.5A	
S: 220V		5R4: 5.4A	
T: 380V		8R4: 8.4A	
		012: 12.0A	
		017: 17.0A	
		021: 21.0A	
		026: 26.0A	

## 铭牌说明



图2-1 铭牌说明示意图

#### 生产序列号说明

 $\underbrace{01050202}_{\scriptsize \textcircled{1}}\ \underbrace{\frac{4}{2}}_{\scriptsize \textcircled{2}} \underbrace{\frac{P}{3}}_{\scriptsize \textcircled{4}} \underbrace{\frac{00001}{\scriptsize \textcircled{5}}}$ 

① 内部编码	③ 年份	⑤ 流水号
整机物料编码	9: 2009年	00001: 当月第1台
	A: 2010年	00002: 当月第2台
		00003: 当月第3台
	P: 2022年	
		范围: 00001~99999
	注:不使用I/L/O/Q	
② 生产厂家代码	④ 月份	
4: 苏州汇川技术	1: 1月	
	2: 2月	
	A: 10月	
	B: 11月	
	C: 12月	

例: (S/N:010502024P700001) 机器生产日期为2022年7月

## 2.1.2 部件说明

#### 2.1.2.1 SIZE A & SIZE C驱动器(额定功率0.2kW~1.5kW)

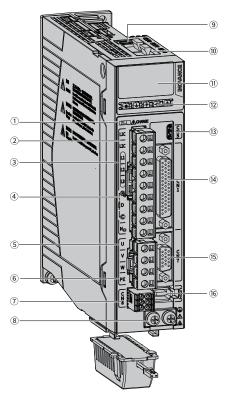


图2-2 伺服驱动器SIZE A & SIZE C 部件说明示意图

表2-1 伺服驱动器SIZE A&SIZE C部件说明

编号	部件名称	说明
1)	CHARGE(母线电压指示灯)	用于指示母线电容处于有电荷状态。指示灯亮时,即使主回路电源OFF,伺服单元内部电容器可能仍存有电荷。因此,灯亮时请勿触摸电源端子,以免触电。
2	L1C、L2C控制回路电源输入端子	参考铭牌额定电压等级输入控制回路电源。
3	L1、L2、L3主回路电源输入端 子 <sup>[1]</sup>	驱动器电源输入端子,参考铭牌额定电压等级输入主回路电源。
4	P⊕、D、C外接制动电阻连接 端子	需要外接制动电阻时(先取掉接于P⊕、D之间的短接片)将制动电阻接于P⊕、C之间。
	P⊕、N⊖伺服母线端子	直流母线端子,用于多台伺服共直流母线。
(5)	U、V、W伺服电机连接端子	连接伺服电机 U、V、W 相。
6	PE接地端子	与电机接地端子连接,进行接地处理。
7	CN8 抱闸和PTC输入端子	抱闸接线和电机温度反馈接线。
8	伺服驱动器接地端子	与电源接地端子连接,进行接地处理。
9	CN6 STO安全功能端子	STO功能安全端子,主要用于功能安全场合,外部功能安全信号接入。
10	CN3、CN4通讯端子	内部并联,与RS-485通讯指令装置连接。
11)	数码管显示器	5位8段LED数码管用于显示伺服的运行状态及参数设定。
		M: 依次切换功能码;
		▲:增加当前闪烁位设置值;
12	按键操作器	▼: 减少当前闪烁位设置值;
		◀◀: 当前闪烁位左移(长按: 显示多于5位时翻页);
		S: 保存修改并进入下一级菜单。
		仅支持在线升级和后台调试,需要在驱动器上电条件下进行上述操作。
(13)	CN5通讯端子	USB模式下,仅支持参数下载/上传,驱动器固件更新;
	OTTO ALL PROPERTY OF THE PROPE	USB供电,若有故障无法彻底复位,请断开USB供电和驱动器控制电,再重 新上电。
(14)	CN1控制端子	指令输入信号及其他输入输出信号用端口。
(15)	CN7第二编码器反馈端子	支持通讯型和脉冲型的编码器。
16	CN2编码器连接用端子	与电机编码器端子连接。

- S1R6、S2R8机型无内置制动制动电阻,无短接片。若需使用外置制动电阻,请将其接入P⊕、C间。
- [1]: 220V电压等级驱动器主回路电源输入端子为L1、L2、L3; 380V电压等级驱动器主回路电源输入端子为R、S、T。

#### 2.1.2.2 SIZE D驱动器(额定功率1.5kW~3.0kW)

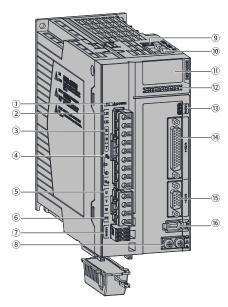


图2-3 伺服驱动器SIZE D部件说明示意图

表2-2 伺服驱动器SIZE D部件说明

编号	部件名称	说明
1)	CHARGE(母线电压指示灯)	用于指示母线电容处于有电荷状态。指示灯亮时,即使主回路电源OFF,伺服单元内部电容器可能仍存有电荷。因此,灯亮时请勿触摸电源端子,以免触电。
2	L1C、L2C控制回路电源输入端子	参考铭牌额定电压等级输入控制回路电源。
3	R、S、T主回路电源输入端子 [1]	驱动器电源输入端子,参考铭牌额定电压等级输入主回路电源。
4	P⊕、D、C外接制动电阻连接端子 P⊕、N⊖伺服母线端子	需要外接制动电阻时(先取掉接于P⊕、D之间的短接片)将制动电阻接于P⊕、C之间。 直流母线端子,用于多台伺服共直流母线。
(5)	U、V、W伺服电机连接端子	连接伺服电机 U、V、W 相。
6	PE接地端子	与电机接地端子连接,进行接地处理。
7)	CN8 抱闸和PTC输入端子	抱闸接线和电机温度反馈接线。
8)	伺服驱动器接地端子	与电源接地端子连接,进行接地处理。
9)	CN6 STO安全功能端子	STO功能安全端子,主要用于功能安全场合,外部功能安全信号接入。
(10)	CN3、CN4通讯端子	内部并联,与RS-485通讯指令装置连接。
(11)	数码管显示器	5位8段LED数码管用于显示伺服的运行状态及参数设定。
12	按键操作器	M: 依次切换功能码;  ▲: 增加当前闪烁位设置值;  ▼: 减少当前闪烁位设置值;  【《 : 当前闪烁位左移(长按:显示多于5位时翻页);
(3)	CN5通讯端子	S: 保存修改并进入下一级菜单。 仅支持在线升级和后台调试,需要在驱动器上电条件下进行上述操作。 USB模式下,仅支持参数下载/上传,驱动器固件更新; USB供电,若有故障无法彻底复位,请断开USB供电和驱动器控制电,再重新上电。
(14)	CN1控制端子	指令输入信号及其他输入输出信号用端口。

编号	部件名称	说明
15)	CN7第二编码器反馈端子	支持通讯型和脉冲型的编码器。
16	CN2编码器连接用端子	与电机编码器端子连接。

[1]: 220V电压等级驱动器主回路电源输入端子为L1、L2、L3; 380V电压等级驱动器主回路电源输入端子为R、S、T。

#### 2.1.2.3 SIZE E驱动器(额定功率2.0kW~7.5kW)

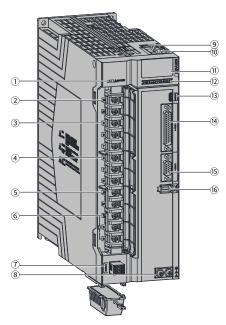


图2-4 伺服驱动器SIZE E部件说明示意图

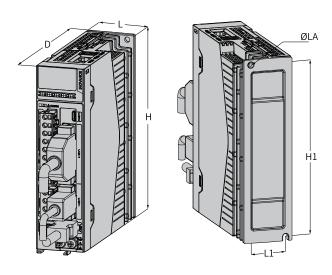
表2-3 伺服驱动器SIZE E部件说明

编号	部件名称	说明
1)	CHARGE(母线电压指示灯)	用于指示母线电容处于有电荷状态。指示灯亮时,即使主回路电源OFF,伺服单元内部电容器可能仍存有电荷。因此,灯亮时请勿触摸电源端子,以免触电。
2	L1C、L2C控制回路电源输入端子	参考铭牌额定电压等级输入控制回路电源。
3	R、S、T主回路电源输入端子 [1]	驱动器电源输入端子,参考铭牌额定电压等级输入主回路电源。
4	U、V、W伺服电机连接端子	连接伺服电机 U、V、W 相。
(5)	N2、N1外接电抗器连接端子	默认为N1、N2之间连接短接线,需要抑制电源高次谐波时,拆除短接线,在N1、N2之间外接直流电抗器。
6	P⊕、D、C(外接制动电阻连 接端子)	需要外接制动电阻时(先取掉接于P $\oplus$ 、D 之间的短接片),将制动电阻接于P $\oplus$ 、C 之间。
7	CN8抱闸和PTC输入端子	抱闸接线和电机温度反馈接线。
8	伺服驱动器接地端子	与电源接地端子连接,进行接地处理。
9	CN6STO安全功能端子	STO功能安全端子,主要用于功能安全场合,外部功能安全信号接入。
10	CN3、CN4通讯端子	内部并联,与RS-485通讯指令装置连接。
11)	数码管显示器	5位8段LED数码管用于显示伺服的运行状态及参数设定。

编号	部件名称	说明
		M: 依次切换功能码;
		▲:增加当前闪烁位设置值;
12	按键操作器	▼:减少当前闪烁位设置值;
		◀◀: 当前闪烁位左移(长按:显示多于5位时翻页);
		S: 保存修改并进入下一级菜单。
		仅支持在线升级和后台调试,需要在驱动器上电条件下进行上述操作。
(13)	CN5通讯端子	USB模式下,仅支持参数下载/上传,驱动器固件更新;
	CHOME PICALLY	USB供电,若有故障无法彻底复位,请断开USB供电和驱动器控制电,再 重新上电。
(14)	CN1控制端子	指令输入信号及其他输入输出信号用端口。
(15)	CN7第二编码器反馈端子	支持通讯型和脉冲型的编码器。
16	CN2编码器连接用端子	与电机编码器端子连接。

[1]: 220V电压等级驱动器主回路电源输入端子为L1、L2、L3; 380V电压等级驱动器主回路电源输入端子为R、S、T。

# 2.1.3 产品尺寸



	L	Н	D	L1	H1	D1		建议锁紧扭矩	重量
SZIE			单位: mn	o(in )			ØLA	单位:	单位:
			半世. IIIII	1(111.)				N⋅m	kg
	45.5	170	150	33	161	75	2.144	1.0	0.05
A	(1.79)	(6.69)	(5.91)	(1.30)	(6.34)	(2.95)	2-M4	1.2	0.96
	55±1	170	173±1	44	160	75			
С	(2.17±0.04)	(6.69)	(6.81±0.04)	(1.73)	(6.30)	(2.95)	2-M4	1.2	1.3
	80±1	170	183	71	160	75			
D	(3.15±0.04)	(6.69)	(7.20)	(2.80)	(6.30)	(2.95)	3-M4	1.2	1.8
	90	250	230	78	241	75			
E	(3.54)	(9.84)	(9.06)	(3.07)	(9.47)	(2.95)	4-M4	1.2	3.6

# 2.2 通用规格

# 2.2.1 电气规格

#### • 单相 220V 等级驱动器电气规格

	项目	SIZ	ΕA	SIZ	E C	SIZE D			
驱动器型号SV680P****I		S1R6	S2R8	S5R5	S7R6	S012			
驱动器功率(kW)		0.2	0.4	0.75	1.0	1.5			
最大适用电机容	量(kW)	0.2	0.4	0.75	1.0	1.8			
电源设备容量(k	VA)	1.4	2.8	4.6	6.0	8.0			
连续输出电流(A	rms)	1.6	2.8	5.5	7.6	12.0			
最大输出电流(A	rms)	5.8	10.1	16.9	23.0	32.0			
	连续输入电流(Arms)	2.3	4.0	7.9	9.6	12.8			
主回路	主电路电源	单相200V AC~240V AC,-10~+10%,50Hz/60Hz							
	电能损耗(W) <sup>[1]</sup>	12	23.8	38.2	47.32	69.84			
	控制电路电源	单相200V AC~240V AC,-10~+10%,50Hz/60Hz							
控制回路	电能损耗(W) <sup>[1]</sup>	16							
	电阻阻值(Ω)	不标配	不标配	50	25	25			
	电阻功率(W)	不标配	不标配	50	80	80			
制动电阻	外接电阻允许最小电阻值 (Ω)	40	40	40	20	15			
	电容可吸收最大制动能量 (J)	9.3	18.59	32.42	32.42	47.68			
制动电阻功能		全	系列支持内置制动电	阻和外接制动电阻,仅	SIZE A 不标配内置电隙	组			
冷却方式		自	·冷		风冷				
过电压等级		III							

#### • 三相 220V 等级驱动器电气规格

项目		SIZ	EΑ	SIZ	'E C	SIZE D		SIZE E		
驱动器型号SV68	80P****I	S1R6	S2R8	S5R5	S7R6	S012	S018	S018 S022 S027		
驱动器功率(kW)		0.2	0.4	0.75	1.0	1.5	2.0 2.5 5.0			
最大适用电机容	适用电机容量(kW) 0.2 0.4 0.75 1.0 1.8 2.0 2.5				5.0					
电源设备容量(ki	VA)	1.21	2.42	3.84	5.05	6.68	8.33	10.42	20.08	
连续输出电流(A	rms)	1.6	2.8	5.5	7.6	12.0	18.0	22.0	27.0	
最大输出电流(A	rms)	5.8	10.1	16.9	23.0	32.0	45	55	67.5	
	连续输入电流(Arms)	1.1	2.3	4.4	5.1	8.0	8.7	11.0	23.8	
主回路	主电路电源			三相200V	AC~240V AC,	-10~+10%,	50Hz/60Hz			
	电能损耗(W) <sup>[1]</sup>	12	23.8	38.2	47.32	69.84	120	125	200	

	项目	SIZ	ΕA	SIZ	SIZE C SIZE D		SIZE E		
124.4	控制电路电源			单相200V	AC~240V AC,	-10~+10%,	50Hz/60Hz		
控制回路	电能损耗(W) <sup>[1]</sup>		16						
	电阻阻值(Ω)	不标配	不标配	50	25	25	20	20	20
	电阻功率(W)	不标配	不标配	50	80	80	100	100	100
制动电阻	外接电阻允许最小电阻值 (Ω)	40	40	40	20	15	20	20	20
های ریدزیا	电容可吸收最大制动能量 (J)	9.3	18.59	32.42	32.42	47.68	78.19	114.43	114.43
	制动电阻功能	全系列支持内	全系列支持内置制动电阻和外接制动电阻,仅SIZE A 不标配内置 阻					內置,支持外持	<b></b> 接制动电阻
冷却方式		自	· 冷			风	冷		
过电压等级					II	II			

#### • 三相 380V 等级驱动器电气规格

	项目	SIZ	ZE C	SIZ	SIZE D		SIZE E		
驱动器型号SV	680P****I	T3R5	T5R4	T8R4	T012	T017	T021	T026	
驱动器功率(kV	p率(kW) 1.0 1.5 2.0 3.0 5.0 6.0					7.5			
最大适用电机和	容量(kW)	1.0	1.5	2.0	3.0	4.4	5.5	7.5	
电源设备容量(	kVA)	6.05	9.08	10.23	15.15	22.25	25.0	31.25	
连续输出电流(	Arms)	3.5	5.4	8.4	12.0	17.0	21.0	26.0	
最大输出电流(	Arms)	11.0	14.0	20.0	30.0	42.5	52.5	65.0	
	连续输入电流(Arms)	2.4	3.6	5.6	8.0	12.0	16.0	21.0	
主回路	主电路电源	三相380V AC~440V AC,-10~+10%,50Hz/60Hz							
	电能损耗(W) <sup>[1]</sup>	39.5	63.25	94.82	135.47	187.62	228.28	258.63	
1444	控制电路电源	单相380V AC~440V AC,-10~+10%,50Hz/60Hz							
控制回路	电能损耗(W) <sup>[1]</sup>				16				
	电阻阻值(Ω)	100	100	50	50	35	35	35	
	电阻功率(W)	80	80	80	80	100	100	100	
制动电阻	外接电阻允许最小电阻值 (Ω)	80	60	45	40	35	25	25	
	电容可吸收最大制动能量 (J)	28.23	34.28	50.41	50.41	82.67	120.98	120.98	
	制动电阻功能	制动电阻内置							
冷却方式		风冷							
过电压等级					III				

## 说明

- [1]主回路电能损耗是指驱动器在额定输出电流下的电能损耗。
- 请根据实际工况需要选择外接制动电阻。

# 2.2.2 基本规格

		项目		描述			
	+☆生川-ナ-	<u>+</u>		IGBT PWM 控制,正弦波电流驱动方式			
	控制方法	EL.		220V、380V: 单相或三相全桥整流			
	编码器点	器反馈		26位多圈绝对值编码器和功能安全型26位多圈绝对值编码器(不接电池可作为增量式编码器使用 )			
		使用/存储温度[1]		-5°C~+55°C (环境温度在45°C~55°C 时,平均负载率请勿超过 80% )(不冻结)/ -40°C~+70°C			
		使用/存储湿度		90%RH 以下(不结露)			
				运行:			
#				● 5Hz~8.4Hz:3.5mm位移 ● 8.4Hz~200Hz:1g			
基本		抗振动强度		产品包装:			
规 格	使用条件			• 5Hz~100Hz: 0.01g <sup>2</sup> /Hz • 200Hz: 0.001g <sup>2</sup> /Hz • Grms=1.14g			
		抗冲击强度		19.6m/s <sup>2</sup>			
		防护等级		IP20			
				备注: 除端子(IP00)外			
		污染等级		PD2 级			
		海拔高度		最高海拔到2000m。			
				● 1000m 及以下使用无需降额			
				<ul><li>● 1000m以上每升高100m降额1%</li><li>● 海拔超过 2000m 请联系汇川技术</li></ul>			
		前馈补偿		0~100.0% (设定分辨率0.1% )			
	性能	定位完成宽度设定		1~65535 编码器单位(设定分辨1编码器单位)			
			输入脉冲形态	包含"方向+脉冲"、"A、B相正交脉冲"、"CW/CCW脉冲"三种指令形态			
位		DO VANES A	输入形态	差分输入;集电极开路			
置	输入	脉冲指令	** \ D3.\hu=\\	差分输入:高速最大8Mpps,脉宽不能低于0.125us			
控制	信号		输入脉冲频率	集电极开路:最大200Kpps,脉宽不能低于2.5us			
模		内置集电极开路用电源 <sup>[4]</sup>		+24V (内置2.4kΩ 电阻)			
式		多段位置指令选择		使用DI信号组合实现第0~15段位置选择。(可设定其他端子为此功能)			
	/ <del>-</del> ===	输出形态		A相/B相: 差分输出			
	位置 输出			Z相: 差分输出或集电极开路输出			
		分频比		任意分频			

		项目		描述			
			负载变动率	0~100% 负载时: 0.5%以下(在额定转速下)			
速度		速度变动率 <sup>[2]</sup>	电压变动率	额定电压±10%: 0.5% (在额定转速下)			
转			温度变动率	25±25°C: 0.5%以下(在额定转速下)			
矩控	性能	速度控制范围		1: 5000 (速度控制范围的下限是额定转			
制		频率特性		2kHz			
模		转矩控制精度		±2%			
式		软启动时间设定		0~60s (可分别设定加速与减速)			
	数字			8路DI			
	输入			DI1 ~ DI6 数字信号输入最高频率 1kHz (限流电阻大于 2.4kΩ 时会下降)			
	信号			DI7~DI8 数字信号输入硬件延迟小于 1ms (限流电阻为 2.4kΩ)			
		数字输出信号		DI 功能如下:			
				伺服使能、故障复位、增益切换、指令切换、零位固定功能使能、脉冲禁止、正 向超程、反向 超程、正转 <sup>[3]</sup> 转矩限制、反转转矩限制、正向点动、反向点动、步 进量使能、原点开关、原点 使能、中断定长			
输	数字	+4 > /->		5路DO,DO 带载能力50mA ,电压范围5V~30V			
λ	输出 信号			DO功能如下:			
输出	16.5			伺服准备好、电机旋转中、零速信号、速度到达、位置到达、定位接近信号、转 矩限制中、转 速限制中、制动器输出、警告、伺服故障、警报代码			
信号	<del>1**</del> 1*1 = +	·^ \		Al1电压型输入规格: -10V~+10V; 最大允许电压: ±12V			
	快 拟 重 特	渝入信号		Al2电流型输入规格: 支持4mA~20mA/0mA~20mA			
	模拟量等	渝出信号		AO1电压输出范围: -10V~+10V			
	超程(O	Γ)防止功能		P-OT、N-OT 动作时立即停止			
	电子齿轴	论比		6.7108864 ≤ B/A ≤ 26843545.6			
	保护功能	能		过电流、过电压、电压不足、过载、主电路检测异常、散热器过热、电源缺相、过速、编码器 异常、CPU 异常、参数异常、其他			
	LED显示	示功能		主电源CHARGE,5位LED显示			
	振动抑制	制功能		具有 4 个陷波器,50Hz~4000Hz,其中2个可自适应设置			
	易用性功	功能		一键式参数调整、自适应参数调整、速度观测器,模型跟踪			
		连接设备		USB、RS485			
内置		通讯协议		Modbus			
功	通讯	1: N通讯		RS485 时, N 最大为 32 站			
能	功能	轴地址设定		根据用户参数设定			
		功能		状态显示、用户参数设定、监视显示、警报跟踪显示、JOG运行与自动调谐操作、速度/转矩指令信号等的测绘功能			
	其他			增益调整、警报记录、JOG运行			

- [1]请在这一范围的环境温度下安装伺服驱动器。放在电柜内保存时,电柜内的温度也 不要超过这一温度值。
- [2] 速度变动率由下式定义:速度变动率=(空载转速-满载转速)÷额定转速×100%。
- 由于电压变化、温度变化会引起放大器偏差,导致演算电阻值发生变化。因此,该影响 会通过转速的变化表现出来。 该转速的变化根据额定转速的比率来表示,分别为由电压 变化与温度变化引起的速度变动率。
- [3] 正转是指从负载侧观看电机时,呈顺时针旋转。
- [4] 内置集电极开路用电源并未与伺服驱动器内的控制电路进行电绝缘。

#### 2.2.3 动态制动特性

根据电机型号、初速度及负载惯量可以估算动态制动距离,动态制动距离的近似值可以由以下公式计算,精确值请使用汇川后台软件动态制动测算功能。

最大制动距离s(圈)为:

$$s = \frac{V_0}{60} \left( t_e + (\tau_1 + \tau_2 V_0^2) (1 + \frac{J_L}{J_M}) \right)$$

系数如下所示:

$$\begin{split} \tau_1 &= \frac{2R_sJ}{3p_n^2\Psi_f^2} = \frac{10000\pi^2R_sJ}{9K_e^2} \\ \tau_2 &= \frac{\pi^2L_d^2J}{4050R_s^2\Psi_f^2} = \frac{100L_d^2\pi^4P_n^2J}{243R_sK_e^2} \\ \Psi_f &= \frac{\sqrt{6}K_e}{100\pi P_n} \end{split}$$

- V<sub>0</sub>:最大反馈转速;
- te: 动态制动程序与继电器延迟;
- J<sub>L</sub>: 负载转动惯量;
- J<sub>M</sub>: 电机转动惯量;
- P<sub>n</sub>: 电机极对数;
- R<sub>s</sub>: 定子电阻(Ω);
- Lq, Ld: q轴电感 (mH), d轴电感 (mH)。

# 3 MS1电机

## 3.1 产品信息

#### 3.1.1 产品特性

#### • 更小尺寸

出力不变,安装空间变小,长度最大降幅达29%

#### 更高转速

- MS1H1和MS1H4 (40/60/80机座))最高转速从6000rpm提升到7000rpm
- MS1H2机型最高转速从5000rpm提升到6000rpm
- MS1H3(130/180机座)最高转速从3000rpm提升到4500rpm

#### 更低温升

- 优化电磁回路,降低温升
- 60机座和80机座:典型机型、工况比较,降低20K

#### 更高刚性

典型机型,刚性等级提升5级

#### • 更全系列

- 60/80机座增加超小惯量,更适用于快点点位控制场合
- 100、130、180基座增加220V电压电机
- 增加26位多圈绝对值编码器及功能安全型26位多圈绝对值编码器,满足更高精度要求

#### • 能效满足国家一级能效标准

汇川电机550w至7.5kw电机满足GB30253-1级能效要求

#### 3.1.2 型号与铭牌说明

#### 型号说明

① MS1系列伺服电机	④ 额定转速(rpm)	⑦ 轴连接方式
	一位字母和两个数字组成	3: 实心轴、带键、带轴中心螺纹孔
	B: ×10	
	C: ×100	
	例: 30C: 3000rpm	
② 惯量、容量等级	⑤ 电压等级 (V)	⑧ 抱闸、减速机、油封[1]
H1: 低惯量、小容量	B: 220	0: 不带油封+不带抱闸
H2: 低惯量、中容量	D: 380	1: 带油封+不带抱闸
H3:中惯量、中容量		2: 不带油封+带抱闸
H4:中惯量、小容量		4: 带油封+带抱闸

#### ③ 额定功率 (W)

一位字母和两个数字组成

B: ×10 C: ×100

例: 75B: 750W

#### ⑥ 编码器类型

一位字母和一位数字组成

A6: 26位多圈绝对值编码器

S6: 功能安全型26位多圈绝对值编

码器

#### ⑨ 分系列号

R: R系列

#### ⑩ 出线形式及冷却方式

空缺:端子型或航插型,自然冷却

-S<sup>[2]</sup>: 甩线型,自然冷却

-F: 风冷型

#### 说明

- [1]: 40机座电机标配不带油封; 60机座和80机座的H1(低惯量、小容量)机型标配不带油封; 其余型号电机标配带油封。
- 40机座MS1-R系列伺服电机规划中,敬请期待!
- [2]: -S甩线型仅限40/60/80机座。

#### 铭牌说明

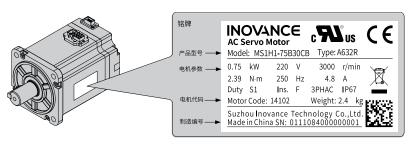


图3-1 型号与铭牌说明

#### 型号说明

① MS1系列伺服电机	<ul><li>④ <b>额定转速(rpm)</b></li><li>一位字母和两个数字组成</li><li>B: ×10</li><li>C: ×100</li><li>例: 30C: 3000rpm</li></ul>	<ul><li>① 轴连接方式</li><li>3: 实心轴、带键、带轴中心螺纹孔</li></ul>
② 惯量、容量等级	⑤ 电压等级 (V)	⑧ 抱闸、减速机、油封[1]
H1: 低惯量、小容量	B: 220	0: 不带油封+不带抱闸
H2: 低惯量、中容量	D: 380	1: 带油封+不带抱闸
H3:中惯量、中容量		2: 不带油封+带抱闸
H4:中惯量、小容量		4: 带油封+带抱闸
③ 额定功率 (W)	⑥ 编码器类型	⑨ 分系列号
一位字母和两个数字组成	一位字母和一位数字组成	R: R系列
B: ×10	A6: 26位多圈绝对值编码器	⑩ 出线形式及冷却方式
C: ×100	S6: 功能安全型26位多圈绝对值编	空缺:端子型或航插型,自然冷却
例: 75B: 750W	码器	-S <sup>[2]</sup> :甩线型,自然冷却
		-F: 风冷型

- [1]: 40机座电机标配不带油封; 60机座和80机座的H1(低惯量、小容量)机型标配不带油封; 其余型号电机标配带油封。
- 40机座MS1-R系列伺服电机规划中,敬请期待!
- [2]: -S甩线型仅限40/60/80机座。

#### 铭牌说明

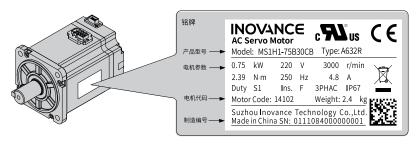


图3-2 型号与铭牌说明

#### 3.1.3 部件说明

#### 电机(40&60&80机座)

#### • 端子型伺服电机

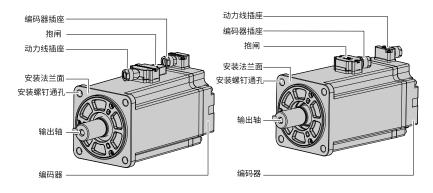


图3-3 端子型伺服电机部件说明示意图(左:线缆前出线方式,右:线缆后出线方式)

#### • 甩线型伺服电机

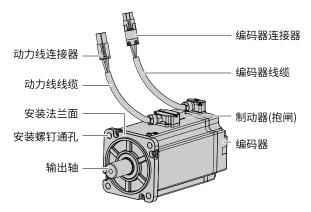


图3-4 甩线型伺服电机部件说明示意图

#### 电机(100&130&180机座)

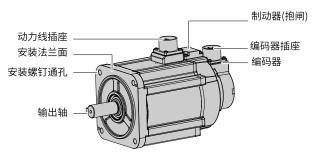


图3-5 伺服电机(100/130/180机座)部件说明示意图

#### 3.1.4 电机机型

	电机类型	额定输出容量 (kW)	额定转速 (最高转速) (rpm)	编码器	外壳防护方式
低惯量	MS1H1	0.05、0.1、0.2、0.4、0.55、0.75、1.0		A6: 26位多圈绝对值编码器 S6: 功能安全型26位多圈绝对值编码器	IP67
低惯量中容量	MS1H2	1.0、1.5、2.0、2.5、3.0、4.0、5.0		A6: 26位多圈绝对值编码器 S6: 功能安全型26位多圈绝对值编码器	IP67

	电机类型	额定输出容量 (kW)	额定转速 (最高转速) (rpm)	编码器	外壳防护方式
中惯量中容量	MS1H3	0.85、1.3、1.8、2.9、4.4、5.5、7.5		A6: 26位多圈绝对值编码器 S6: 功能安全型26位多圈绝对值编码器	IP67
中惯量	MS1H4	0.1、0.2、0.4、0.55、0.75、1.0		A6: 26位多圈绝对值编码器 S6: 功能安全型26位多圈绝对值编码器	IP67

- 40机座MS1-R系列伺服电机规划中,敬请期待!
- H2机型上市发布时间以公告为准。

# 3.2 通用规格

## 3.2.1 机械特性

项目	描述
工作制	S1(连续工作)
振动等级[1]	V15
绝缘电阻	DC500V, 10MΩ以上
励磁方式	永磁式
安装方式	法兰式
耐热等级	F级
绝缘电压	AC1500V 1分钟(220V 级)
<b>北</b> 塚屯压	AC1800V 1分钟(380V 级)
外壳防护方式	IP67(轴贯通及甩线型电机接插件除外)
旋转正向	伺服驱动器默认设置的正转指令,从轴伸侧看时为逆时针方向 (CCW) 旋转 CCW

]	项目	描述
	使用环境温度	0°C~40°C(不冻结)(超过40°C请参考降额曲线使用)
	使用环境湿度	20%~80%(不得结露)
环境条件	安装场所	<ul> <li>室内无腐蚀性或爆炸性气体的场所</li> <li>通风良好,灰尘、垃圾及湿气少的场所</li> <li>便于检查和清扫的场所</li> <li>海拔低于1000m正常使用,1000m以上请降额使用;超过1000m后请参考第25页"3.2.3 降额特性"</li> <li>不会产生强大磁场的场所</li> <li>远离火炉等热源的场所</li> <li>在有磨削液、油雾、铁粉、切削等的场所请选择带油封机型</li> <li>油封防护能力,只能防尘,不能长期防油</li> <li>不能应用于一定范围的真空环境</li> <li>不适用于微动工况,可能卡滞</li> <li>护闸电机有"哒哒"声为正常</li> <li>联轴器类型及安装同心要求</li> </ul>
	存储环境	在电机不通电的状态下存储时,请遵守下列环境要求  ◆存储温度: -20°C~+60°C(不冻结)  ◆存储温度: 20%~80%RH(不结露)
	冲击加速度	490m/s <sup>2</sup>
抗冲击强度 [2]	(以法兰面为标准)	TJUIII/3
	冲击次数	2次
拉作动 <b>识</b>	振动加速度	40m/s²
抗振动强度 [3]	(以法兰面为标准)	49m/s <sup>2</sup>

- [1]振动等级V15表示单个伺服电机以额定值进行旋转时,振动的振幅小于15μm。
- [2]水平安装伺服电机轴时,上下方向上的抗冲击强度如上表所示。
- [3]水平安装伺服电机轴时,上下、左右、前后3个方向上的抗振性如上表所示。
- 作用于伺服电机上的振动强度因应用用途而异,请务必通过实际产品确认振动加速度。

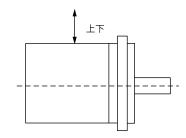


图3-6 伺服电机承受的冲击

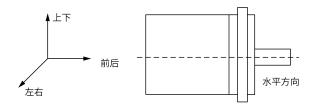


图3-7 伺服电机承受的振动

#### 3.2.2 过载特性

本产品具有电机过载、过热保护功能,且已满足 NEC 和 CEC 的要求。

为了对不同的负载电机进行有效保护,需要根据电机过载能力对电机过载保护增益进行设置。保护增益一般保持为默认值,但发生以下情况时,可根据电机实际发热情况进行更改:

- 电机工作环境温度较高的场合。
- 电机循环运动,且单次运动周期短、频繁加减速的场合。
- 过载热保护只发生在通电持续运行中,驱动器断电需要确认电机温度。

电机过载保护曲线如下图所示:

#### MS1H1/MS1H4

负载比例(%)	运行时间(s)
120	230
130	80
140	40
150	30
160	20
170	17
180	15
190	12
200	10
210	8.5
220	7
230	6
240	5.5
250	5
300	3
350	2

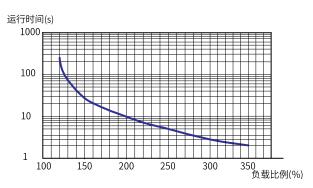


图3-8 MS1H1和MS1H4系列电机过载曲线

#### 说明

H1、H4机型最大转矩为额定转矩的3.5倍。

#### MS1H2/MS1H3

负载比例(%)	运行时间(s)		
115	6000		
121.4	2000		

负载比例(%)	运行时间(s)
127.8	1000
134.2	800
140.6	500
147	300
153.4	150
159.8	100
166.2	80
172.6	60
179.0	50
185.4	45
191.8	40
198.2	36
204.6	32
211.0	28
217.4	23
223.8	22
230.2	19
236.6	18
243.0	15
249.4	14
255.8	13
262.2	11
268.6	10
275.0	9
281.4	8
287.8	7
294.2	6

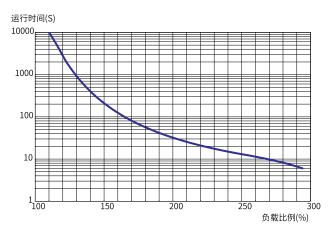
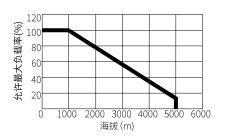


图3-9 MS1H2和MS1H3系列电机过载曲线

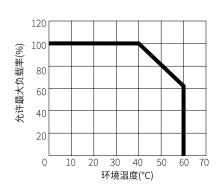
- H2机型最大转矩为额定转矩的3倍。
- H3机型最大转矩为额定转矩的2.5倍。

## 3.2.3 降额特性

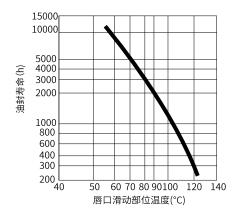
• 海拔降额曲线



#### • 高温降额曲线



#### 3.2.4 油封温度曲线



#### 3.2.5 负载转动惯量

负载转动惯量表示负载的惯量。负载转动惯量越大,响应性越差,过大可能会导致运动不稳定。伺服电机的允许负载转动惯量的大小受限。该值为大致标准,会因伺服电机的驱动条件而异。

在超过允许负载转动惯量的情况下使用时,减速时会发生过电压警报。此外,伺服驱动器内置制动电阻时,会发生"过载警报"。发生此类警报时,请采取以下任一措施:

- 减小转矩限制值。
- 减小减速曲率。
- 降低最高转速。
- 采取以上措施后仍无法解除警报时,需要外置制动电阻。



- 400W 以下的伺服未内置制动电阻。
- 即使用内置制动电阻时,部分再生驱动条件下产生的能量仍会超过内置制动电阻的允许损失容量 (W)。此时,需要外置制动电阻。

#### 3.3 选型说明

- 推荐用 0.5mm<sup>2</sup>以上线缆。
- 带油封电机需降额 10% 使用。
- () 内数据为带抱闸的伺服电机的值。
- 所有参数及转矩 转速特性值是与本公司伺服驱动器组合运行后,电枢线圈温度为 20°C时的值。
- 所有特性参数是电机安装了下列散热片后对应的数值:
  - MS1H1 / MS1H4: 250×250×6(mm) (铝制)
  - MS1H2-10C~25C: 400×400×20(mm) (钢制)
  - MS1H2-30C~50C: 400×400×20 (mm) (钢制)
  - MS1H3-85B~18C: 400×400×20 (mm) (钢制)
  - MS1H3-29C~75C: 550×550×30 (mm) (铝制)
- 抱闸禁止与其他用电器共用电源,防止因其他用电器工作,导致电压或电流降低,最终引起抱闸误动作。
- 保持用的抱闸不能用于制动。
- 抱闸打开时间和抱闸动作时间因放电回路而异,使用时请务必确认产品实际的动作延迟时间。
- DC 24V电源请用户自备。
- 电机径向及轴向载荷说明:

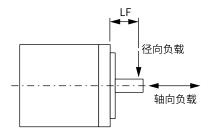
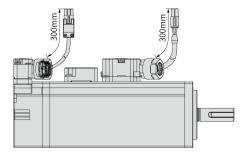


图3-10 电机径向及轴向载荷示意图

- 端子上螺钉锁紧力为 0.19N·m~0.21N·m,用力过大,有破损的可能。
- 甩线型电机尺寸说明

40/60/80机座甩线型电机(型号尾缀代码: -S)会随电机带一段约300mm的引出线,如下图所示。



# 3.4 低惯量、小容量(MS1H1)

## 3.4.1 MS1H1-05B30CB-\*63\*Z

电	机规格		转矩-转速特性 <sup>[1]</sup>
机座(mm)	40		— ▲ 在
惯量、容量	低惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	0.05		() () () () () () () () () () () () () (
额定电压(V)	220		2000
额定转矩(N·m)	0.16		0 0.1 0.2 0.3 0.4 0.5 0.6
最大转矩(N·m)	0.56		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	1.3		散热降额曲线
最大电流(Arms)	4.70		120
额定转速(rpm)	3000		100 8 80
最高转速(rpm)	7000 0.15		豐 60 鍵 40
转矩系数(N·m/Arms)			100 % 80 ₩ 60 型 40 ዚ 40 ዚ 20
## 7 ## = h ## == (l/g om 2)	非抱闸电机	0.026	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm ²)	抱闸电机 0.028		

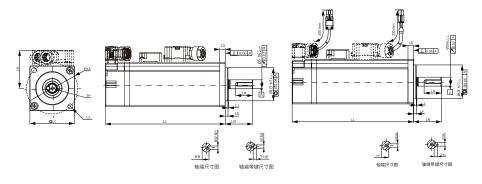
注[1]: A3/T3编码器的转矩-转速特性曲线请参考《MS1-Z系列伺服电机选型手册》。

#### 抱闸的电气规格

保持扭矩	供电电压(V DC)	额定功率	线圈电阻	励磁电流	吸合时间	脱离时间	回转间隙
(N·m)	±10%	(W)	(Ω)(±7%)	(A)	(ms)	(ms)	(°)
0.32	24	6.1	94.4	0.25	≤ 40	≤ 20	≤ 1.5

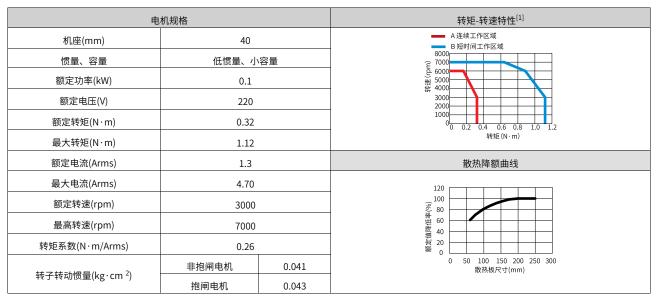
#### 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
20	78	54		



LL	LC	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
65(96)	40	25±0.5	46	2-Ø4.5	34	5	2.5±0.5	0.5±0.35
S	LB	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
8	30	M3×6	15.5	6.2- <sup>0</sup> 0.1	3	3	3	0.39(0.50)

#### 3.4.2 MS1H1-10B30CB-\*63\*Z



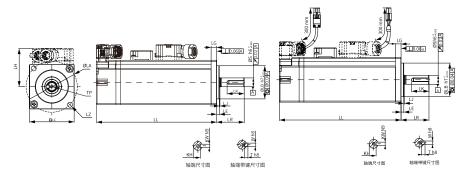
注[1]: A3/T3编码器的转矩-转速特性曲线请参考《MS1-Z系列伺服电机选型手册》。

#### 抱闸的电气规格

保持扭矩	供电电压(V DC)	额定功率	线圈电阻	励磁电流	吸合时间	脱离时间	回转间隙
(N·m)	±10%	(W)	(Ω)(±7%)	(A)	(ms)	(ms)	(°)
0.32	24	6.1	94.4	0.25	≤ 40	≤ 20	≤ 1.5

#### 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
20	78	54



LL	LC	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
77.5 (109)	40	25±0.5	46	2-Ø4.5	34	5	2.5±0.5	0.5±0.35
S	LB	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
8	30	M3×6	15.5	6.2- <sup>0</sup> 0.1	3	3	3	0.45 (0.64)

## 3.4.3 MS1H1-20B30CB-\*63\*R

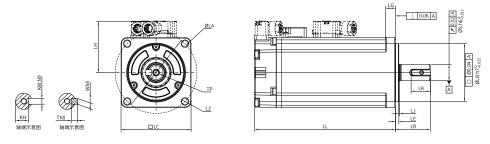
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	60		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>
惯量、容量	低惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	0.2		(MOO) (MOO) (J. 5000) (M. 4000) (W. 3000)
电压(V)	220		# 4000 # 3000 2000
额定转矩(N·m)	0.64		0 0 0.6 1.2 1.8 2.4
最大转矩(N·m)	2.24		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	1.5		散热降额曲线
最大电流(Arms)	5.8		120
额定转速(rpm)	3000		§ 100 ₩ 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 数 総 (%) 数 総 (%) 数 (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%)
转矩系数(N·m/Arms)	0.46		長 20
##フ##=##=  //a aw <sup>2</sup> \	非抱闸电机	0.094	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm²)	抱闸电机	0.106	BXががスソ (IIIII)

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	(V DC)±10%		(Ω) (±7%)				
1.5	24	7.6	75.79	0.32	≤60	≤20	≤1.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
25	245	74		



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
60	75.5 (103)	30±0.5	70	4- Ø 5.5	44	8.0	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø50h7 <sup>0</sup> _0.025	14	M5×8	16.5	11 <sup>0</sup> -0.1	5	5	5	0.80
250111 =0.025	17	MSXO	10.5	11 -0.1	3	3	3	(1.17)

## 3.4.4 MS1H1-40B30CB-\*63\*R

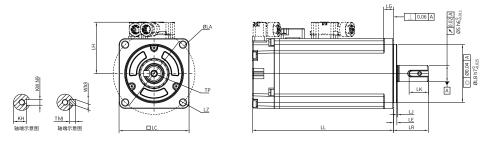
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	60		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、小	容量	8000 6 7000
额定功率(kW)	0.4		( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( (
电压(V)	220		3000
额定转矩(N·m)	1.27		1000 0 1.2 2.4 3.6 4.8
最大转矩(N·m)	4.45		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	2.5		散热降额曲线
最大电流(Arms)	9.8		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 財 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 数数 80
转矩系数(N·m/Arms)	0.53		20 20
# ス # 元 # 長 (kg, cm²)	非抱闸电机     0.145       抱闸电机     0.157		0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )			□

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	(V DC)±10%		(Ω) (±7%)				
1.5	24	7.6	75.79	0.32	≤60	≤20	≤1.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
25	245	74		



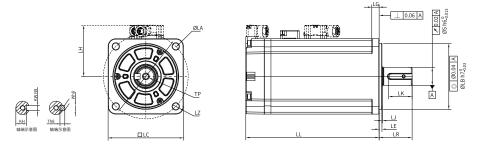
LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
60	93 (121)	30±0.5	70	4- Ø 5.5	44	8.0	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø50h7 <sup>0</sup> _0.025	14	M5×8	16.5	11 <sup>0</sup> -0.1	5	5	5	1.11
Ø30117 =0.025	14	MIJAO	10.5		7	J	J	(1.48)

## 3.4.5 MS1H1-55B30CB-\*\*63\*R

电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	80		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	0.55		(La 6000 5000 数 4000
电压(V)	220		2000
额定转矩(N·m)	1.75		1000 0 1.6 3.2 4.8 6.4
最大转矩(N·m)	6.13		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	3.9		散热降额曲线
最大电流(Arms)	15		120
额定转速(rpm)	3000		© 100 ∰ 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 100 辦 80 妥 60 长 40 坎 20
转矩系数(N·m/Arms)	0.49		英 20
***フ*********************************	非抱闸电机	0.55	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 -		

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
35	392	147



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
80	96.7	35±0.5	90	4- Ø 7	54	7.5	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø70h7 <sup>0</sup> _0.03	19	M6×20	25	15.5 <sup>0</sup> -0.1	6	6	6	1.88

## 3.4.6 MS1H1-75B30CB-\*63\*R

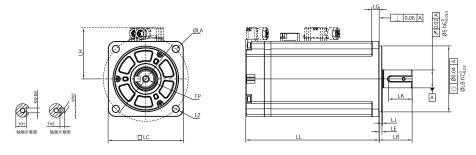
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	80		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>
惯量、容量	低惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	0.75		(E 6000 L) 5000 聚 4000
电压(V)	220		# 3000 2000
额定转矩(N·m)	2.39		1000
最大转矩(N·m)	8.37		0 0 2.5 5 7.5 10 转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	4.4		散热降额曲线
最大电流(Arms)	16.9		120
额定转速(rpm)	3000		§ 100 ∰ 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 100 樹 80 塚 60 米 40 坎 20
转矩系数(N·m/Arms)	0.58		英 20
*** 7 ** ** ** *** *** * * * * * * * *	非抱闸电机	0.68	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 0.71		

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
3.2	24	10	57.6	0.42	≤60	≤40	≤1

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
35	392	147



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
80	107.3 (141.5)	35±0.5	90	4- Ø 7	54	7.5	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
G701-70	10 MCV/		25	15.50		6		2.22
Ø70h7 <sup>0</sup> _0.03	19	M6×20	25	15.5 <sup>0</sup> -0.1	6	6	6	(2.88)

## 3.4.7 MS1H1-10C30CB-\*63\*R

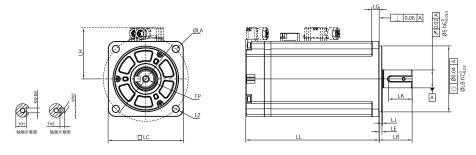
电	机规格		转矩-转速特性	
机座(mm)	80		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>	
惯量、容量	低惯量、小	\容量	8000	
额定功率(kW)	1.0		(E 6000 5000 類 4000 郷 3000	
电压(V)	220		類 4000 郷 3000 2000	
额定转矩(N·m)	3.18		1000 0 3 6 9 12	
最大转矩(N·m)	11.13		转矩 (N·m)	
额定电流(Arms)	6.2		散热降额曲线	
最大电流(Arms)	24		120	
额定转速(rpm)	3000		多 100 財 80	
最高转速(rpm)	7000		(%) 財務 80	
转矩系数(N·m/Arms)	0.46			
#マ#=h#=/l/g_cm2)	非抱闸电机 0.82 抱闸电机 0.87		0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)	
转子转动惯量(kg·cm²)				

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
3.2	24	10	57.6	0.42	≤60	≤40	≤1

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
35	392	147



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
80	119.2 (153.4)	35±0.5	90	4- Ø 7	54	7.5	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø70b70	10	M6 × 20	25	15.5 <sup>0</sup> -0.1	6	6	6	2.61
Ø70h7 <sup>0</sup> <sub>—0.03</sub>	19	M6×20	25	15.5 -0.1	6	6	6	(3.27)

# 3.5 低惯量、中容量(MS1H2)

## 3.5.1 MS1H2-10C30CB-\*63\*R

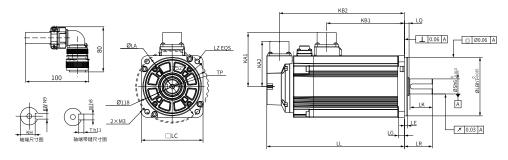
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	100		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	低惯量、中容量		7000		
额定功率(kW)	1.0		(a 6000 (b) 5000 )製 4000 類 3000		
电压(V)	220		# 3000 2000		
额定转矩(N·m)	3.18		1000 0 2 4 6 8 10 12		
最大转矩(N·m)	9.54		O 2 4 6 8 10 12 转矩(N·m)		
额定电流(Arms)	6.4		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	23		120		
额定转速(rpm)	3000		(§ 100 (§) 80		
最高转速(rpm)	6000		等 60 安 40		
转矩系数(N·m/Arms)	0.54		(%) 100 (%) 80 (%) 40 (出) 拉(20 (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4)		
##フ##=h##=(l/g_cm²)	非抱闸电机 1.78 抱闸电机 2.6		0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )					

#### 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压     额定功率(W)		线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
45	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	144							123.5		
100	(172)	45±1	115	4-Ø7	88	75	73	(151.5)	10	5±0.3
LQ	LB		S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
						220			_	5.11
7.5±0.75 Ø95h7 <sup>0</sup>		o-0.035	24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> <sub>-0.2</sub>	8	8	7	(6.41)

## 3.5.2 MS1H2-10C30CD-\*63\*R

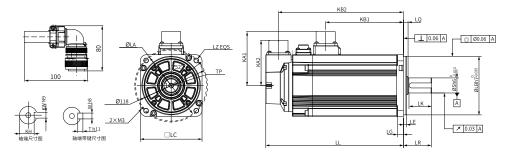
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	100		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000		
额定功率(kW)	1.0		(mdd) 5000 )類 4000 類 3000		
电压(V)	380		₩ 3000 2000		
额定转矩(N·m)	3.18		1000 0 2 4 6 8 10 12		
最大转矩(N·m)	9.54		0 2 4 6 8 10 12 转矩(N·m)		
额定电流(Arms)	3.3		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	11		120		
额定转速(rpm)	3000		(§ 100 8) 80		
最高转速(rpm)	6000		辭 60 长 40		
转矩系数(N·m/Arms)	1.07		(9) 100 (9) (9) (9) (9) (9) (9) (9) (9)		
##フ##=h##=(l/g_cm²)	非抱闸电机	1.78	0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	2.6			

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	$(V DC) \pm 10\%$		(Ω) (±7%)				
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
45	686	196		



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	144							123.5		
100	(172)	45±1	115	4-Ø7	88	75	73	(151.5)	10	5±0.3
LQ	1	.B	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
	LU			**	LIX	101	100	**		5.11
7.5±0.75 Ø95h7 <sup>0</sup>		<sup>0</sup> -0.035	24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	
										(6.41)

## 3.5.3 MS1H2-15C30CB-\*63\*R

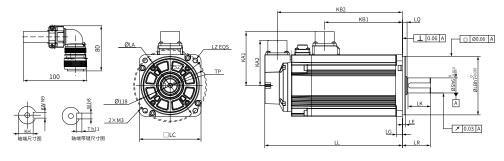
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	100		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000		
额定功率(kW)	1.5		(E 5000 ) 4000 與 3000		
电压(V)	220		2000		
额定转矩(N·m)	4.9		1000 0 2 4 6 8 10 12 14 16		
最大转矩(N·m)	14.7		0 2 4 6 8 10 12 14 16 转矩(N·m)		
额定电流(Arms)	8.6		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	32		120		
额定转速(rpm)	3000		(3) 100 (6) 14 80		
最高转速(rpm)	6000		数 60 以 40		
转矩系数(N·m/Arms)	0.62		(%) 100 (%) 80 (%) 60 (**) 40 (**) 20 (**) 20 (**) 61		
## 7 ## = h ## = (l/g cm²)	非抱闸电机	2.35	0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 3.17				

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	$(V DC) \pm 10\%$		(Ω) (±7%)				
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
45	686	196		



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	161							140.5		
100	(189)	45±1	115	4-Ø7	88	92	73	(168.5)	10	5±0.3
LQ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
										6.22
7.5±0.75	Ø95h7	0-0.035	24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	(7.52)

## 3.5.4 MS1H2-15C30CD-\*63\*R

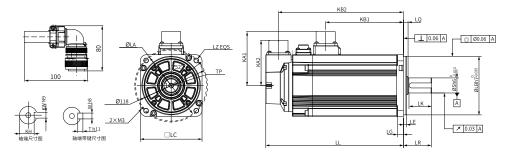
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	100		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000		
额定功率(kW)	1.5 380		(E 5000 4000 親 3000		
电压(V)			2000		
额定转矩(N·m)	4.9		1000 0 2 4 6 8 10 12 14 16		
最大转矩(N·m)	14.7		0 2 4 6 8 10 12 14 16 转矩(N·m)		
额定电流(Arms)	4.2		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	14		120		
额定转速(rpm)	3000		(3) 100 8H 80		
最高转速(rpm)	6000		辭 60 以 40		
转矩系数(N·m/Arms)	1.28		(%) 100 (%) 80 (%) 40 (ш) 5 (4) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1		
## 7 ## = h ## = (l/g cm²)	非抱闸电机	2.35	0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 3.17				

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	$(V DC) \pm 10\%$		(Ω) (±7%)				
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
45	686	196		



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	161							140.5		
100	(189)	45±1	115	4-Ø7	88	92	73	(168.5)	10	5±0.3
LQ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
	2.5									6.22
7.5±0.75 Ø95h7 <sup>0</sup>		<sup>0</sup> -0.035	24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	
										(7.52)

## 3.5.5 MS1H2-20C30CB-\*63\*R

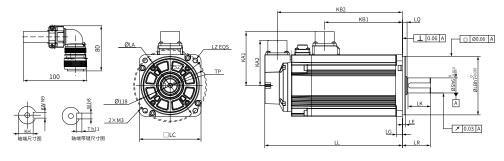
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	100		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、中容量		7000
额定功率(kW)	2.0		(m 6000 LL) 5000 関 4000
电压(V)	220		2000
额定转矩(N·m)	6.36		1000 0 5 10 15 20 25
最大转矩(N·m)	19.1		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	11.3		散热降额曲线
最大电流(Arms)	42		120
额定转速(rpm)	3000		(§ 100 8) 80
最高转速(rpm)	6000		辭 60 以 40
转矩系数(N·m/Arms)	0.60		(%) 100 (%) 80 (%) 60 (**) 40 (**) 20 (**) 20 (**) 61
*** 7 ** ** ** *** *** * * * * * * * *	非抱闸电机 2.92 抱闸电机 3.74		0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )			

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)	
	$(V DC) \pm 10\%$		(Ω) (±7%)					
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5	

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
45	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	177							156.5		
100	(205)	45±1	115	4-Ø7	88	108	73	(184.5)	10	5±0.3
LJ	L	D	c	TP	LK	KH	KW	W	т	重量(kg)
LJ	L	D	3	I F	LN	ΝП	rvv	VV		主里(Ng)
7.5±0.75	7.5±0.75 Ø95h7 <sup>0</sup> -0.035		24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	7.39
1.5±0.15	093111	-0.035	24	MOXIO	30	20 -0.2	0	0	,	(8.7)

## 3.5.6 MS1H2-20C30CD-\*63\*R

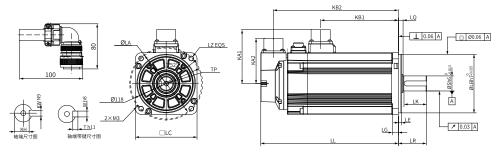
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	100		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000
额定功率(kW)	2.0		(E 6000 (E) 5000 類 4000
电压(V)	380		<sup>44</sup> 3000 2000
额定转矩(N·m)	6.36		1000 0 5 10 15 20 25
最大转矩(N·m)	19.1		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	5.6		散热降额曲线
最大电流(Arms)	20		120
额定转速(rpm)	3000		§ 100 ₩ 80
最高转速(rpm)	6000		G 60 K 40
转矩系数(N·m/Arms)	1.19		(%) 100 (%) 80 (%) 40 (出) 40 (н) 40
## マ## =	非抱闸电机 2.92 抱闸电机 3.74		0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )			

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)	
	$(V DC) \pm 10\%$		(Ω) (±7%)					
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5	

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
45	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	177							156.5		
100	(205)	45±1	115	4-Ø7	88	108	73	(184.5)	10	5±0.3
LJ	LB		S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
	Ø95h7 <sup>0</sup> <sub>-0.035</sub>					0			_	7.39
7.5±0.75	Ø95h7	o <sup>-</sup> -0.035	24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	1	(8.7)

## 3.5.7 MS1H2-25C30CB-\*\*63\*R

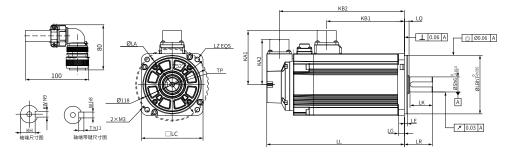
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	100		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000
额定功率(kW)	2.5		(EUO) (EU) 5000 (契 4000 (数 3000
电压(V)	220		数 3000
额定转矩(N·m)	7.96		1000 0 5 10 15 20 25 30
最大转矩(N·m)	23.9		0 5 10 15 20 25 30 转矩(N·m)
额定电流(Arms)	14.7		散热降额曲线
最大电流(Arms)	53		120
额定转速(rpm)	3000		(§ 100 8) 80
最高转速(rpm)	6000		(5 60 K 40 K
转矩系数(N·m/Arms)	0.60		(%) 100 (%) 80 (%) 60 (**) 40 (**) 20 (**) 20 (**) 61
*** 7 ** ** ** *** *** * * * * * * * *	非抱闸电机 3.49 抱闸电机 4.3		0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )			

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≪40	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)		
45	686	196		



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	195							174.5		
100	(223)	45±1	115	4-Ø7	88	126	73	(202.5)	10	5±0.3
LQ		В	c	TP	LK	KH	KW	W	т	重量(kg)
LQ	L	D	3	I F	LN	ΝП	rvv	VV		主里(Ng)
7.5+0.75	7.5±0.75 Ø95h7 <sup>0</sup> -0.035		24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	8.55
1.5±0.15	וווכפש	-0.035	24	MOVIO	30	20 -0.2	0	0	,	(9.8)

## 3.5.8 MS1H2-25C30CD-\*63\*R

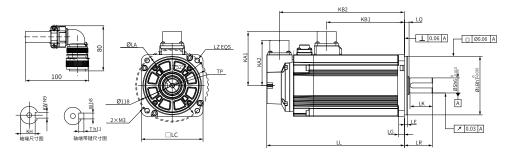
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	100		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000		
额定功率(kW)	2.5		(E 5000		
电压(V)	380		3000 2000		
额定转矩(N·m)	7.96 23.9		1000 0 5 10 15 20 25 30		
最大转矩(N·m)			0 5 10 15 20 25 30 转矩(N·m)		
额定电流(Arms)	7.2		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	26		120		
额定转速(rpm)	3000		§ 100 辦 80		
最高转速(rpm)	6000		議 60 以 40		
转矩系数(N·m/Arms)	1.18		(多) 100 納 80 総 60 ・ 40 ・ 40 ・ 40 ・ 40		
# ス # 元 h   世 号 ( k g , c m <sup>2</sup> )	非抱闸电机	3.49	0 50 100 150 200 250 300 350 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 4.3				

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
8	24	17.6	32.73	0.73	≤100	≤40	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
45	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	195							174.5		
100	(223)	45±1	115	4-Ø7	88	126	73	(202.5)	10	5±0.3
LQ		В	c	TP	LK	KH	KW	W	т	重量(kg)
LQ	L	D	3	I F	LN	ΝП	rvv	VV		主里(Ng)
7.5±0.75	Ø05h7	<sup>0</sup> -0.035	24	M8×16	36	20 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	8.55
1.5±0.15	וווכפש	-0.035	24	MOVIO	30	20 -0.2	0	0	,	(9.8)

## 3.5.9 MS1H2-30C30CB-\*63\*R

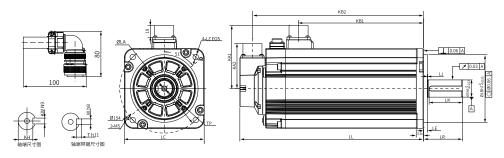
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	130		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>		
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000		
额定功率(kW)	3.0		(6000 (5000) (数 4000) (数 3000)		
电压(V)	220		第 3000		
额定转矩(N·m)	9.8		1000 4 8 12 16 20 24 28 32		
最大转矩(N·m)	29.4		转矩 (N·m)		
额定电流(Arms)	16.5		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	53.5		_ 120		
额定转速(rpm)	3000		多 100 ₩ 80		
最高转速(rpm)	6000		(%) 100 樹 80 総 40 出 40 北 20		
转矩系数(N·m/Arms)	0.67		長 20		
*** 7 ** = 1	非抱闸电机	6.4	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 9.38				

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)	
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5	

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
63	1176	392



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
100	198							177.5		
130	(223)	63±1	145	4-Ø9	102.4	127.5	73	(202.5)	12	6±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
		•				0				10.73
0.5±0.75	Ø110h7	7 <sup>0</sup> -0.035	28	M8×20	54	24 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	(13.2)

## 3.5.10 MS1H2-30C30CD-\*63\*R

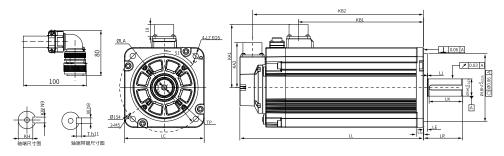
E	电机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	130		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000
额定功率(kW)	3.0		(E 5000 4000
电压(V)	380		2000
额定转矩(N·m)	9.8		1000 0 4 8 12 16 20 24 28 32
最大转矩(N·m)	29.4		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	8.9		散热降额曲线
最大电流(Arms)	29		_ 120
额定转速(rpm)	3000		(%) 100 財 総 総 総 (40 大 (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (40 (40 (40 + (40 (40 + (40 + (40 + (40 + (40 + (40 (4) (40 + (40 + (4) (4) (4) (4)
最高转速(rpm)	6000		©\$ 60 № 40
转矩系数(N·m/Arms)	1.25		基 20
*** マ *** *** # 早 /	非抱闸电机	6.4	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm²)	抱闸电机	9.38	

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)	
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5	

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
63	1176	392



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	198							177.5		
130	(223)	63±1	145	4-Ø9	102.4	127.5	73	(202.5)	12	6±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
										10.73
0.5±0.75	Ø110h7	<sup>70</sup> –0.035	28	M8×20	54	24 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	(13.2)

## 3.5.11 MS1H2-40C30CB\*63\*R

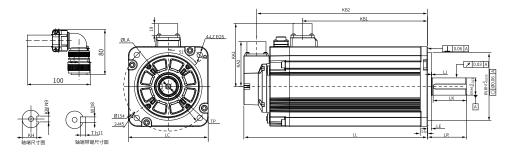
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	130		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、中容量		7000
额定功率(kW)	4.0		(6000 ) 4000 樂 3000
电压(V)	220		2000
额定转矩(N·m)	12.6		1000 0 6 12 18 24 30 36 42
最大转矩(N·m)	37.8		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	20.5		散热降额曲线
最大电流(Arms)	63.5		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 樹 80
最高转速(rpm)	6000		(%) H 80
转矩系数(N·m/Arms)	0.70		0 -
*** 7 ** ** ** *** *** * * * * * * * *	非抱闸电机 9 抱闸电机 11.98		100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )			

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	(V DC)±10%		(Ω) (±7%)				
16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
63	1176	392



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	236							215.5		
130	(261)	63±1	145	4-Ø9	102.4	165.5	73	(240.5)	12	6±0.3
LJ	L	.В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
0.5±0.75 Ø110h7 <sup>0</sup> -0.035					0				15.43	
		7 <sup>0</sup> -0.035	28	M8×20	54	24 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	((17.9)

## 3.5.12 MS1H2-40C30CD-\*63\*R

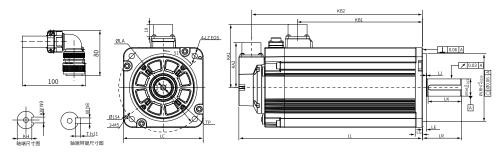
Ħ			转矩-转速特性
机座(mm)	130		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000
额定功率(kW)	4.0		(6000 (d.5)000 ) (f) 4000 (数 3000
电压(V)	380		2000
额定转矩(N·m)	12.6		1000 0 6 12 18 24 30 36 42
最大转矩(N·m)	37.8		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	12.7		散热降额曲线
最大电流(Arms)	40		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 研 80
最高转速(rpm)	6000		(%) 100 無線 80 60 人間 40 块尖 20
转矩系数(N·m/Arms)	1.13		0
++ ¬++	非抱闸电机	9	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm²)	抱闸电机	11.98	

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 额定功率(W)		线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
63	1176	392



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	236							215.5		
130	(261)	63±1	145	4-Ø9	102.4	165.5	73	(240.5)	12	6±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
										15.43
0.5±0.75	Ø110h7	<sup>70</sup> –0.035	28	M8×20	54	24 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	((17.9)

## 3.5.13 MS1H2-50C30CB-\*63\*R

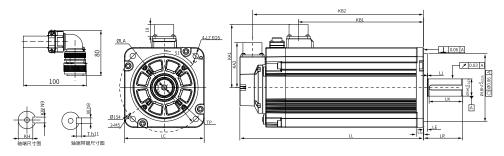
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	130		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	低惯量、中容量		7000		
额定功率(kW)	5.0		(E) 5000 (E) 4000 規 3000		
电压(V)	220		2000		
额定转矩(N·m)	15.8		1000 0 8 16 24 32 40 48 56		
最大转矩(N·m)	47.4		转矩 (N·m)		
额定电流(Arms)	22		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	67.5		120		
额定转速(rpm)	3000		§ 100 ₩ 80		
最高转速(rpm)	6000		(%) 排 80 第 60 采 40 5 20		
转矩系数(N·m/Arms)	0.81		0		
# フ# これ	非抱闸电机 11.6		100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	14.58			

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 额定功率(W)		线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
63	1176	392



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
130	274 (299)	63±1	145	4-Ø9	102.4	203.5	73	253.5 (278.5)	12	6±0.3
LJ	L	.B	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
0.5±0.75	Ø110h	7 <sup>0</sup> -0.035	28	M8×20	54	24 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	16.2 (18.4)

## 3.5.14 MS1H2-50C30CD-\*63\*R

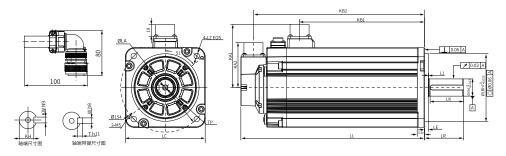
E			转矩-转速特性
机座(mm)	130		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、中	容量	7000
额定功率(kW)	5.0		(6000 (5.5000 )射 4000 (数 3000
电压(V)	380		2000
额定转矩(N·m)	15.8		1000 0 10 20 30 40 50
最大转矩(N·m)	47.4		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	17		散热降额曲线
最大电流(Arms)	51		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 謝 80
最高转速(rpm)	6000		(%) 100
转矩系数(N·m/Arms)	1.04		0
++ ¬++-+ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	非抱闸电机	11.6	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm²)	抱闸电机 14.58		

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
63	1176	392



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
100	274							253.5		
130	(299)	63±1	145	4-Ø9	102.4	203.5	73	(278.5)	12	6±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
		•				0				16.2
0.5±0.75	Ø110h7	7 <sup>0</sup> -0.035	28	M8×20	54	24 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	(18.4)

# 3.6 中惯量、中容量(MS1H3)

## 3.6.1 MS1H3-85B15CB-\*63\*R

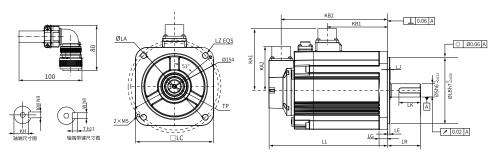
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	130		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000
额定功率(kW)	0.85		(E 4000 (E 3500 例 3000 授 2500
电压(V)	220		1500
额定转矩(N·m)	5.39		1000 500 0 4 8 12 16
最大转矩(N·m)	13.5		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	6.6		散热降额曲线
最大电流(Arms)	17.2		120
额定转速(rpm)	1500		多 100 計 80
最高转速(rpm)	4500		(%) 辦 報 (%) 辦 報 (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%)
转矩系数(N·m/Arms)	0.93		€ 20
# ス # 元 h   世 号 ( k g , c m <sup>2</sup> )	非抱闸电机	13.56	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	15.8	

#### 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
16	24	24	24	1	≤120	<b>≤</b> 60	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
55	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	142							121.5		
130	(167)	55±1	145	4-Ø9	103	70	73	(146.5)	14	4
	(===)							(= : : : : )		
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	T	重量(kg)
										5.8
0.5±0.75	Ø110h7	7 <sup>0</sup> -0.035	22	M6×20	36	18 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	
		0.000				7				(7.7)

## 3.6.2 MS1H3-85B15CD-\*63\*R

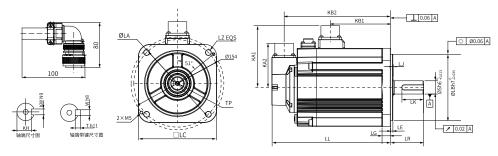
电	机规格		转矩-转速特性	
机座(mm)	130		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>	
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000	
额定功率(kW)	0.85		(a 4000 (b 3500 (b 3500 (b 3000 (f 2500) (f 2000)	
电压(V)	380		1500	
额定转矩(N·m)	5.39		1000 500 0 4 8 12 16	
最大转矩(N·m)	13.5		0 4 8 12 16 转矩(N·m)	
额定电流(Arms)	3.5		散热降额曲线	
最大电流(Arms)	8.5		120	
额定转速(rpm)	1500		多 100 計 80	
最高转速(rpm)	4500		(%) 計 額 40 5 40 5 40 5 40	
转矩系数(N·m/Arms)	1.84		tur 40 tt 20	
***フ*********************************	非抱闸电机   13.56   ###		100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)	
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	15.8		

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
55	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
130	142 (167)	55±1	145	4-Ø9	103	70	73	121.5 (146.5)	14	4
LJ	L	.В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
0.5±0.75	Ø110h	7 <sup>0</sup> –0.035	22	M6×20	36	18 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	5.8 (7.7)

## 3.6.3 MS1H3-13C15CB-\*63\*R

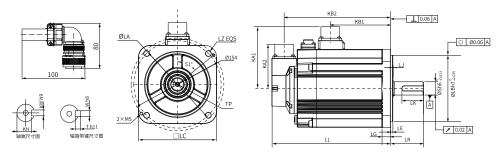
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	130		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>		
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000		
额定功率(kW)	1.3		# 4500 # 4000 # 3500 # 3000 # 2500		
电压(V)	220		1500		
额定转矩(N·m)	8.34		1000 500 0 6 12 18 24		
最大转矩(N·m)	20.85		转矩 (N·m)		
额定电流(Arms)	10.5		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	27.3		120		
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80		
最高转速(rpm)	4500		(%) 財 80 解 40 长 20		
转矩系数(N·m/Arms)	0.89		集 20		
*** 7 ** ** ** *** *** * * * * * * * *	非抱闸电机	19.25	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	21.5			

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
55	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
130	157	55±1	145	4-Ø9	103	85	73	136.5	14	4
	(182)							(161.5)		
LJ	L	.В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
									7.1	
0.5±0.75	Ø110h	7 <sup>0</sup> -0.035	22	M6×20	36	18 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	(8.9)

## 3.6.4 MS1H3-13C15CD-\*63\*R

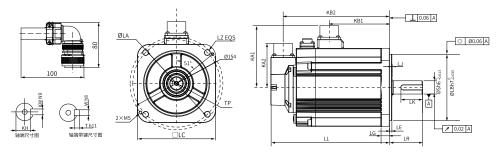
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	130		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>		
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000		
额定功率(kW)	1.3		(# 4500 4000 5) 3500 (#) 3000 (#) 2500		
电压(V)	380		1500		
额定转矩(N·m)	8.34		1000 500 0 6 12 18 24		
最大转矩(N·m)	20.85		转矩 (N·m)		
额定电流(Arms)	5.1		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	12.6		120		
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80		
最高转速(rpm)	4500		(%) 謝 80 解 60 K 40 块 20		
转矩系数(N·m/Arms)	1.85		集 20		
***フ*********************************	非抱闸电机 19.25 抱闸电机 21.5		100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )					

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
55	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
130	157	55±1	145	4-Ø9	103	85	73	136.5	14	4
	(182)							(161.5)		
LJ	L	.В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
		_								7.1
0.5±0.75	Ø110h7 <sup>0</sup> <sub>-0.035</sub>		22	M6×20	36	18 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	(8.9)

## 3.6.5 MS1H3-18C15CB-\*63\*R

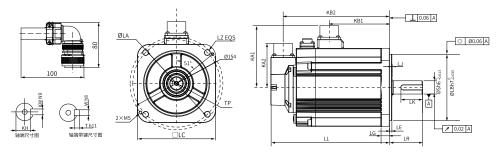
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	130		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000 4500 4000		
额定功率(kW)	1.8		(E 3500 (E) 3000 (E) 3000 (E) 2500 (E) 2000 (E) 1500		
电压(V)	220		類 2500 類 2000 <sup>総</sup> 1500		
额定转矩(N·m)	11.5		1000 500 0 8 16 24 32		
最大转矩(N·m)	28.75		转矩(N·m)		
额定电流(Arms)	12.4		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	32.2		120		
额定转速(rpm)	1500		多 100 計 80		
最高转速(rpm)	4500		(%) 謝 80 \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\ \$\		
转矩系数(N·m/Arms)	1.05		tur 40 tt 20		
***フ*********************************	非抱闸电机	24.9	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	27.2			

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
55	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
130	172 (197)	55±1	145	4-Ø9	103	100	73	151.5 (176.5)	14	4
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
0.5±0.75	Ø110h7	7 <sup>0</sup> -0.035	22	M6×20	36	18 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	8.5 (10.3)

## 3.6.6 MS1H3-18C15CD-\*63\*R

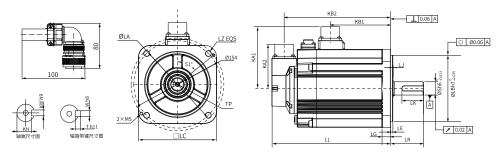
电	机规格		转矩-转速特性			
机座(mm)	130		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>			
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000 4500 4000			
额定功率(kW)	1.8		£ 3500 £ 3000			
电压(V)	380		(E) 3500 (E) 3000 (E) 2500 (M) 2000 (M) 1500			
额定转矩(N·m)	11.5		1000 500 0 8 16 24 32			
最大转矩(N·m)	28.75		0 8 16 24 32 转矩 (N·m)			
额定电流(Arms)	6.75		散热降额曲线			
最大电流(Arms)	17.7		120			
额定转速(rpm)	1500		多 100 計 80			
最高转速(rpm)	4500		(%) 財務 80 総 40 共 20			
转矩系数(N·m/Arms)	1.87		tur 40 ₹ 20			
##フ##=h##=(l/g_ow <sup>2</sup> )	非抱闸电机	24.9	100 150 200 250 300 350 400 450 散热板尺寸(mm)			
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 27.2					

## 抱闸的电气规格

1	保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	16	24	24	24	1	≤120	≤60	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
55	686	196



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
130	172 (197)	55±1	145	4-Ø9	103	100	73	151.5 (176.5)	14	4
LJ	L	.B	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
0.5±0.75	Ø110h	7 <sup>0</sup> -0.035	22	M6×20	36	18 <sup>0</sup> -0.2	8	8	7	8.5 (10.3)

## 3.6.7 MS1H3-29C15CB-\*63\*R

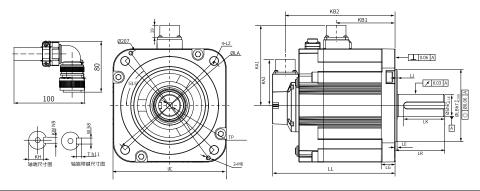
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	180		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000
额定功率(kW)	2.9		(至 4500
电压(V)	220		1500
额定转矩(N·m)	18.6		1000 500 0 10 20 30 40 50
最大转矩(N·m)	46.5		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	18		散热降额曲线
最大电流(Arms)	52.5		120
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80
最高转速(rpm)	4500		(%) 100 樹 80 塚 60 K 40 坎 20
转矩系数(N·m/Arms)	1.16		集 20
t+フt+=h岬=(l/g_cm²)	非抱闸电机	44.7	0 100 200 300 400 500 600 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	52.35	

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	(V DC)±10%		(Ω) (±7%)				
50	24	31	18.58	1.29	≤200	≤100	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
79	1470	490



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	161							140.5		
180	(194.8)	79±1	200	4-Ø13.5	127.4	93.5	73	(174.3)	22	3.2±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
		0								13.8
0.5±0.75	Ø114.3h	17 <sup>0</sup> -0.035	35	M12×25	65	30 <sup>0</sup> -0.2	10	10	8	(17.9)

## 3.6.8 MS1H3-29C15CD-\*63\*R

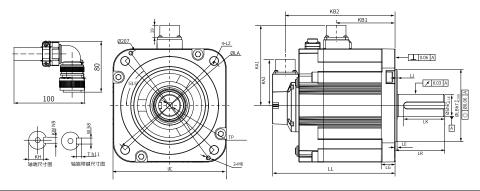
电	机规格		转矩-转速特性		
机座(mm)	180		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域		
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000 4500 6 4000		
额定功率(kW)	2.9		5000 4500 6 4000 9 3000 9 3000 9 2500 9 2000		
电压(V)	380				
额定转矩(N·m)	18.6		1000 10		
最大转矩(N·m)	46.5		- 0 10 20 30 40 50 转矩 (N·m)		
额定电流(Arms)	10.5		散热降额曲线		
最大电流(Arms)	29.75		120		
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80		
最高转速(rpm)	4500		(※) 100 樹 80 縦 60 大 40 歩 20		
转矩系数(N·m/Arms)	1.94		禁 20		
*** 7 ** ** ** *** *** * * * * * * * *	非抱闸电机 44.7 抱闸电机 52.35		0 100 200 300 400 500 600 散热板尺寸(mm)		
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )					

## 抱闸的电气规格

保持扭矩	钜(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
5	50	24	31	18.58	1.29	≤200	≤100	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
79	1470	490



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	161							140.5		
180	(194.8)	79±1	200	4-Ø13.5	127.4	93.5	73	(174.3)	22	3.2±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	КН	KW	W	Т	重量(kg)
		0				0			_	13.8
0.5±0.75	Ø114.3h	17 <sup>0</sup> -0.035	35	M12×25	65	30 <sup>0</sup> -0.2	10	10	8	(17.9)

## 3.6.9 MS1H3-44C15CB-\*63\*R

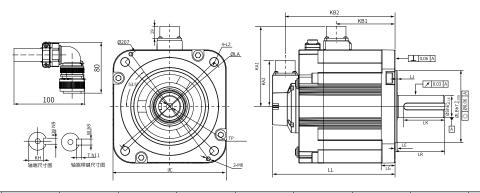
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	180		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000 4500 E 4000
额定功率(kW)	4.4		SAUP   SAUP
电压(V)	220		2000 1500 1000 500
额定转矩(N·m)	28.4		0 10 20 30 40 50 60 70 80
最大转矩(N·m)	71.1		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	25.5		散热降额曲线
最大电流(Arms)	67		120
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80
最高转速(rpm)	4500		(%) 100 辦 80 彩 60 长 60 长 40 块 20
转矩系数(N·m/Arms)	1.25		禁 20
# 7 # = h # = (kg, cm²)	非抱闸电机	64.9	0 100 200 300 400 500 600 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 72.55		

## 抱闸的电气规格

保持扭矩	钜(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
5	50	24	31	18.58	1.29	≤200	≤100	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
79	1470	490



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	184.5							164		
180	(218.3)	79±1	200	4-Ø13.5	127.4	117	73	(197.8)	22	3.2±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
		0				0			_	17.4
0.5±0.75	Ø114.3h	17 <sup>0</sup> -0.035	35	M12×25	65	30 <sup>0</sup> <sub>-0.2</sub>	10	10	8	(21.9)

## 3.6.10 MS1H3-44C15CD-\*63\*R

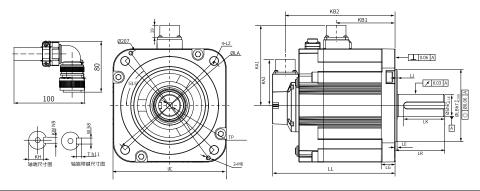
电	机规格		转矩-转速特性			
机座(mm)	180		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>			
惯量、容量	中惯量、中容量		5000			
额定功率(kW)	4.4		(E 4000 L) 3500 製 2500 樂 2000			
电压(V)	380		1500			
额定转矩(N·m)	28.4		1000 500 0 10 20 30 40 50 60 70 80			
最大转矩(N·m)	71.1		0 10 20 30 40 50 60 70 80 转矩(N·m)			
额定电流(Arms)	16		散热降额曲线			
最大电流(Arms)	42		120			
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80			
最高转速(rpm)	4500		(%) 100 樹 80 塚 60 七 40 坎 20			
转矩系数(N·m/Arms)	1.96		集 20			
***フ*********************************	非抱闸电机 64.9 抱闸电机 72.55		0 100 200 300 400 500 600 散热板尺寸(mm)			
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )						

## 抱闸的电气规格

保持扭矩	钜(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
5	50	24	31	18.58	1.29	≤200	≤100	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
79	1470	490



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	184.5							164		
180	(218.3)	79±1	200	4-Ø13.5	127.4	117	73	(197.8)	22	3.2±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
		0				0			_	17.4
0.5±0.75	Ø114.3h	17 <sup>0</sup> -0.035	35	M12×25	65	30 <sup>0</sup> -0.2	10	10	8	(21.6)

## 3.6.11 MS1H3-55C15CD-\*63\*R

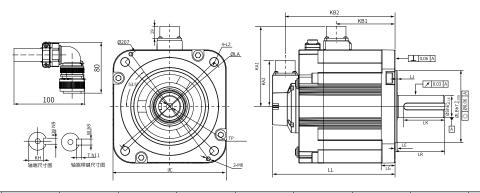
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	180		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000 4500 6 4000
额定功率(kW)	5.5		(500 B 300 B 300 B 300 B 200 B
电压(V)	380		2000 1500 1000 500
额定转矩(N·m)	35		0 20 40 60 80 100
最大转矩(N·m)	87.6		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	20.7		散热降额曲线
最大电流(Arms)	52		120
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80
最高转速(rpm)	4500		(%) 100 樹 80 塚 60 七 40 坎 20
转矩系数(N·m/Arms)	1.92		集 20
##フ##=h##=(l/g_cm²)	非抱闸电机	86.9	0 100 200 300 400 500 600 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	94.55	

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
50	24	31	18.58	1.29	≤200	≤100	≤0.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
113	1764	588



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	208							187.5		
180	(241.8)	113±1	200	4-Ø13.5	127.4	140.5	73	(221.3)	22	3.2±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
										21.7
0.5±0.75	Ø114.3h	17 <sup>0</sup> -0.035	42	M16×32	97	37 <sup>0</sup> -0.2	12	12	8	(25.9)

## 3.6.12 MS1H3-75C15CD-\*63\*R

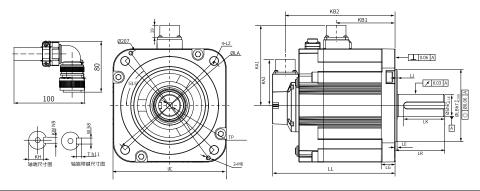
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	180		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、中	容量	5000 € 4500
额定功率(kW)	7.5		5000 (4500 (4500 (4000 (3500) (第 3000) (第 2500)
电压(V)	380		2000 1500 1000
额定转矩(N·m)	48		500 0 20 40 60 80 100 120 140
最大转矩(N·m)	119		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	25		散热降额曲线
最大电流(Arms)	65		120
额定转速(rpm)	1500		多 100 数 80
最高转速(rpm)	4500		(%) 100 樹 80 塚 60 K 40 坎 20
转矩系数(N·m/Arms)	2.13		英 20
## 7 ## = h ## = (l/g cm²)	非抱闸电机	127.5	0 100 200 300 400 500 600 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机 135.15		

## 抱闸的电气规格

保持扭矩	钜(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
5	50	24	31	18.58	1.29	≤200	≤100	≤0.5

# 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
113	1764	588



LC	LL	LR	LA	LZ	KA1	KB1	KA2	KB2	LG	LE
	255							234.5		
180	(288.8)	113±1	200	4-Ø13.5	127.4	187.5	73	(234.5)	22	3.2±0.3
LJ	L	В	S	TP	LK	КН	KW	W	Т	重量(kg)
										29
0.5±0.75	Ø114.3h	17 <sup>0</sup> -0.035	42	M16×32	97	37 <sup>0</sup> -0.2	12	12	8	(33.2)

# 3.7 中惯量、小容量(MS1H4)

## 3.7.1 MS1H4-10B30CB-\*63\*Z

电	机规格		转矩-转速特性 <sup>(1)</sup>
机座(mm)	40		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	低惯量、小	容量	8000
额定输出(kW)	0.1		(E) 5000 例 5000 解 4000
电压(V)	220		3000
额定转矩(N·m)	0.32		1000 0 0.2 0.4 0.6 0.8 1.0 1.2
最大转矩(N·m)	1.12		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	1.3		散热降额曲线
最大电流(Arms)	4.70		120
额定转速(rpm)	3000		© 100 M. 80
最高转速(rpm)	7000		(%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%)
转矩系数(N·m/Arms)	非拘闸电机 0.102		(W 20 )
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )			0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
***	抱闸电机	0.104	

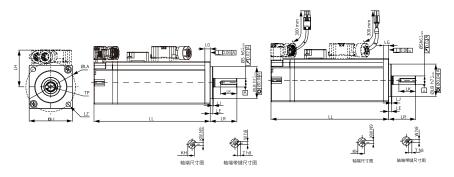
注[1]: A3/T3编码器的转矩-转速特性曲线请参考《MS1-Z系列伺服电机选型手册》。

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
0.32	24	6.1	94.4	0.25	≤40	€20	≤1.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
20	78	54



LL	LC	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
89.9(120.5)	40	25±0.5	46	2-Ø4.5	34	5	2.5±0.5	0.5±0.35
S	LB	TP	LK	КН	kW	W	Т	重量(kg)
8	30	M3×6	15.5	6.2 <sup>0</sup> -0.1	3	3	3	0.45(0.64)

## 3.7.2 MS1H4-20B30CB-\*63\*R

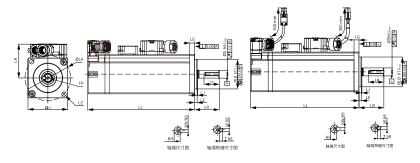
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	60		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	0.2		(W00 (B000 U) 5000 (M) 4000 (M) 3000
电压(V)	220		# 3000 2000
额定转矩(N·m)	0.64		0 0.6 1.2 1.8 2.4
最大转矩(N·m)	2.24		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	1.3		散热降额曲线
最大电流(Arms)	5.3		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 粉 80
最高转速(rpm)	7000		(%)
转矩系数(N·m/Arms)	0.46		安 20
##フ##=h##=(l/g_ex=?\	非抱闸电机	0.22	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	0.23	アン(Milli)

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 额定功率(W)		线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
			(Ω) (±7%)				
1.5	24	7.6	75.79	0.32	≤60	≤20	≤1.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
25	245	74



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
60	75.5 (103)	30±0.5	70	4- Ø5.5	44	8.0	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø50h7 <sup>0</sup> _0.025	14	M5×8	16.5	110 -0.1	5	5	5	0.78 (1.16)

## 3.7.3 MS1H4-40B30CB-\*63\*R

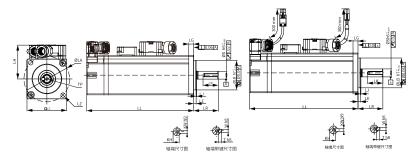
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	60		■ A 连续工作区域 ■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、小	容量	8000 6 7000
额定功率(kW)	0.4		( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( ( (
电压(V)	220		## <sup>4000</sup> 3000 2000
额定转矩(N·m)	1.27		1000 0 1.2 2.4 3.6 4.8
最大转矩(N·m)	4.45		转矩(N·m)
额定电流(Arms)	2.4		散热降额曲线
最大电流(Arms)	9.2		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 ₩ 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 財 (%) 財 (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%) (%)
转矩系数(N·m/Arms)	0.53		共 20
##フ##=h##=(l/g_cm²)	非抱闸电机	0.43	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	0.44	BXAでなんてソ (IIIIII)

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
	(V DC)±10%		(Ω) (±7%)				
1.5	24	7.6	75.79	0.32	≤60	≤20	≤1.5

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
25	245	74



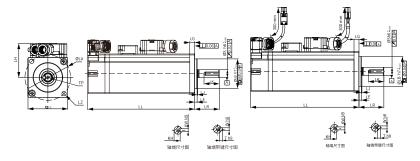
LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
60	93 (121)	30±0.5	70	4- Ø5.5	44	8.0	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø50h7 <sup>0</sup> _0.025	14	M5×8	16.5	110 -0.1	5	5	5	1.11 (1.48)

## 3.7.4 MS1H4-55B30CB-\*63\*R

电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	80		■■ A 连续工作区域 ■■ B 短时间工作区域
惯量、容量	中惯量、小	\容量	8000
额定功率(kW)	0.55		(m. 6000 d. 5000 % 4000
电压(V)	220		3000 2000
额定转矩(N·m)	1.75		1000 0 1.6 3.2 4.8 6.4
最大转矩(N·m)	6.13		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	3.3		散热降额曲线
最大电流(Arms)	13.2		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 計 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 100 樹 80 塚 60 七曜 40 坎 20
转矩系数(N·m/Arms)	0.49		类 20
##フ##=h##=(l/g_ow <sup>2</sup> )	非抱闸电机	1.12	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm²)	抱闸电机	-	

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
35	392	147



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
80	96.7	35±0.5	90	4- Ø7	54	7.5	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø70h7 <sup>0</sup> _0.03	19	M6×20	25	15.5 <sup>0</sup> -0.1	6	6	6	1.85

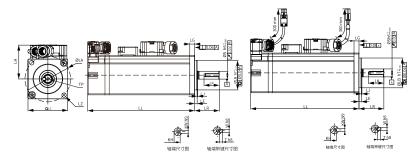
## 3.7.5 MS1H4-75B30CB-\*63\*R

电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	80		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>
惯量、容量	中惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	0.75		(E) 6000 (L) 5000 類 4000
电压(V)	220		₩ 4000 ₩ 3000 2000
额定转矩(N·m)	2.39		1000
最大转矩(N·m)	8.37		0 0 2.5 5 7.5 10 转矩(N·m)
额定电流(Arms)	4.4		散热降额曲线
最大电流(Arms)	16.9		120
额定转速(rpm)	3000		多 100 数 80
最高转速(rpm)	7000		(%) 100 樹 80 (以 60 (以 40 51 52 52 53 54 54 54 54 54 54 54 54 54 54
转矩系数(N·m/Arms)	0.58		集 20
##フ##=h##=(l/g_cm²)	非抱闸电机 1.46		0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm <sup>2</sup> )	抱闸电机	1.51	

## 抱闸的电气规格

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
35	392	147



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
80	107.3 (141.5)	35±0.5	90	4- Ø7	54	7.5	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	КН	KW	W	Т	重量(kg)
Ø701-70	10	Me × 20	25	15 50	6	6	6	2.18
Ø70h7 <sup>0</sup> = 0.03	19	M6×20	25	15.5 <sup>0</sup> <sub>-0.1</sub>	6	6	6	(2.82)

## 3.7.6 MS1H4-10C30CB-\*63\*R

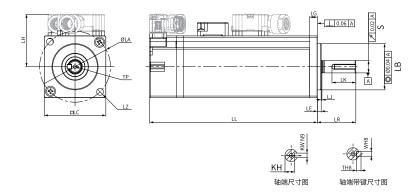
电	机规格		转矩-转速特性
机座(mm)	80		<ul><li>■ A 连续工作区域</li><li>■ B 短时间工作区域</li></ul>
惯量、容量	中惯量、小	容量	8000
额定功率(kW)	1.0		度 6000 上 5000 規 4000 維 3000
电压(V)	220		第 4000 第 3000 2000
额定转矩(N·m)	3.18		1000
最大转矩(N·m)	11.13		转矩 (N·m)
额定电流(Arms)	6.5		散热降额曲线
最大电流(Arms)	24		120
额定转速(rpm)	3000		(%) 100 樹 80 総 60 长 40 歩 20
最高转速(rpm)	7000		等 5 5 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 7 6 7 7 8 7 8 7 8 7
转矩系数(N·m/Arms)	0.46		20 20
妹子妹录/#是(kg.cm²)	非抱闸电机	1.87	0 50 100 150 200 250 300 散热板尺寸(mm)
转子转动惯量(kg·cm²)	抱闸电机	1.97	

## 抱闸的电气规格

保持扭矩(N·m)	供电电压 (V DC)±10%	额定功率(W)	线圈电阻 (Ω) (±7%)	励磁电流(A)	吸合时间(ms)	脱离时间(ms)	回转间隙(°)
3.2	24	10	57.6	0.42	≤60	≤40	≤1

## 允许载荷

LF(mm)	径向容许载荷(N)	轴向容许载荷(N)
35	392	147



LC	LL	LR	LA	LZ	LH	LG	LE	LJ
80	119.2 (153.4)	35±0.5	90	4- Ø7	54	7.5	3±0.5	0.5±0.35
LB	S	TP	LK	KH	KW	W	Т	重量(kg)
Ø70h7 <sup>0</sup> a aa	19	M6×20	25	15.5 <sup>0</sup> <sub>-0.1</sub>	6	G	6	2.55
Ø70h7 <sup>0</sup> _0.03	19	IVIO A ZU	25	15.5° -0.1	O	6	0	(2.9)

# 4 选配件

# 4.1 选配件一览表

组件类型	组件名称	安装位置	适配机型	功能说明
	保险丝和断路器	驱动器输入侧		为了符合 EN 61800-5-1 标准和 UL61800-5-1 标准要求,请务必在输入侧连接保险丝/断路 器,防止因内部回路短路引发事故。
外围电气元件	交流输入电抗器	驱动器输入侧	所有机型	有效消除输入侧的高次谐波,提高输入侧的功 率因数。
	EMC滤波器	驱动器输入侧		减少驱动器对外的传导及辐射干扰。
	磁环、磁扣	驱动器输出侧		减小对外干扰,降低轴承电流。
		信号线缆		提高信号抗干扰性能。

# 4.2 配套线缆

#### 4.2.1 型号说明

## 动力线线缆型号

① 线缆类型	④ 电机端插头类型	⑤ 线缆长度 (m)
S6-L-B/M: 运控动力线缆	0:6芯塑胶连接器	3.0: 3m
B: 有抱闸	1:9芯军工航插	5.0: 5m
M: 无抱闸	2:6芯军工航插	8.0: 8m
	4: Middle系列4芯航插	10.0: 10m
② 驱动器端插头类型	5: Middle系列6芯航插	⑥ 特殊要求
0: U型线鼻	6: SM-PW系列6新航插	T: 拖链
1: 针型线鼻	7: SDC-06T系列航插 (前出线)	TS: 拖链屏蔽
	8: SDC-06T系列航插(后出线)	S: 单层屏蔽
		TTS: 拖链屏蔽2000万次
③ 线径 (mm²)		⑦ 非标或品牌
0: 省线式编码器		YGS: 易格斯
1: 机座100/130/180(驱 动器额定电流<13A)		
2: 180(驱动器额定 电流>13A)		
3: 4×12AWG		
4: 4×14AWG		
5: 4×16AWG		
6: 4×18AWG		
7: 4×20AWG		

#### 编码器线线缆型号说明

① 线缆类型	④ 电机端插头类型	⑤ 线缆长度 (m)
S6-L-P: 运控编码器线缆	0:9芯塑胶连接器	3.0: 3m
	1:9芯军工航插	5.0: 5m
	2:6芯军工航插	8.0: 8m
	4: Middle系列4芯航插	10.0: 10m
② 驱动器端插头类型	5:Middle系列6芯航插	⑥ 特殊要求
0: DB9插头	6: SM-PW系列6新航插	T: 拖链
1: USB插头	7: SDC-07T系列航插 (前出线)	TS: 拖链屏蔽
2: DB15插头	8: SDC-07T系列航插(后出线)	TTS: 拖链屏蔽2000万次
③ 编码器应用方式	9: DB9两排-英诺	⑦ 非标或品牌
0: 省线式编码器	A: DB15两排-RSF	YGS: 易格斯
1:通讯型增量编码器	B: DB15两排-雷尼绍	
2:通讯型多圈绝对值编码器	C: DB15两排-榕树	
3: 光栅	D: DB15三排-汇川	
4: 磁栅		

#### 通讯线缆型号说明

① 线缆类型	② 通讯线缆连接类型	③ 线缆长度 (m)
S6-L-T: 运控通讯线缆	00: 伺服驱动器PC通讯线缆	3.0: 3m
S6N-L-T: IS620F运控编码器线缆	01:伺服驱动器网路通讯线缆	5.0: 5m
(只针对伺服驱动器PC通讯线缆)	(CAN&485)	8.0: 8m 10.0: 10m
	02:伺服驱动器和PLC通讯线缆	
	03:伺服驱动器通讯终端匹配 电阻 线缆(CAN&485)	
	04:伺服驱动器网路通讯线缆 (EtherCAT)	
	05:伺服驱动器网路通讯线缆 (Mechatrolink II )	
	06: 伺服驱动器通讯终端匹配 电阻 线缆(Mechatrolink II)	

#### 4.2.2 线缆类型

#### 固定线缆

普通固定线使用时要求不能有折弯、移动现象产生,否则易导致线缆断线、出现接触不良等一系列与线缆有关的故障。应采用固定绑扎方式固定,且线缆要有一定的弯曲半径,不能有应力产生。

#### 拖链线缆

拖链线缆是一种可以跟随拖链进行来回移动而不易磨损的高柔性专用电缆便叫拖链线缆,通常也可称之拖曳电缆, 坦克链电缆。

#### 说明

- 拖链中的电缆不得缠绕、扭曲。
- 请确保电缆在弯曲半径内完全移动,不可强迫移动。电缆彼此间或与导向装置之间可相对移动。
- 电缆保护链内的配线请勿进行固定或捆束,只能在电缆保护链的不可动的两个末端进行捆束固定。

#### 耐油线缆

汇川耐油线缆适用于机床、切削液、切削油等要求动力线屏蔽的场景。

#### 说明

- 端子式电机编码器线缆 25m以上需要额外订购 S6-C24电缆套件,具体线长需求请联系汇川销售人员。
- 甩线型电机编码器线缆 25m以上需求,请联系汇川销售人员。

# 4.2.3 配套线缆一览表

## 动力线缆

± 10 m/ C	h 네 페 모 나 사 스 An		/ N/Me True	L线缆长度	T公差	( ) /llk kil aprom		
电机型号	线组	5.000	线缆型号	(mm)	(mm)	线缆外观图		
			S6-L-M107-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm		
		非抱闸	S6-L-M107-5.0	5000	(-30,50)	100±10mm		
			S6-L-M107-10.0	10000	(-30,80)	L±T		
	前出线		S6-L-B107-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm		
		抱闸	S6-L-B107-5.0	5000	(-30,50)	200±10mm		
MS1H1/		75,113	S6-L-B107-10.0	10000	(-30,80)	L±T		
MS1H4端 子型电机			S6-L-M108-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm		
		非抱闸	S6-L-M108-5.0	5000	(-30,50)	100±10mm		
	后出线		S6-L-M108-10.0	10000	(-30,80)	L±T		
	方式	抱闸	S6-L-B108-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm		
			S6-L-B108-5.0	5000	(-30,50)	200±10mm		
			S6-L-B108-10.0	10000	(-30,80)	L±T		
			S6-L-M100-3.0	3000	(-30,30)	30mm 100±10mm		
	非	抱闸	S6-L-M100-5.0	5000	(-30,50)			
MS1H1/ MS1H4甩			S6-L-M100-10.0	10000	(-30,80)	l ±T →		
线型(-S)			S6-L-B100-3.0	3000	(-30,30)			
电机	拍	包闸	S6-L-B100-5.0	5000	(-30,50)	30mm 200±10mm		
			S6-L-B100-10.0	10000	(-30,80)	l ±T		
			S6-L-M111-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm +		
	<b></b> -	<b>4</b> 42	S6-L-M111-5.0	5000	(-30,50)			
MS1H2 3kW及以 下		抱闸	S6-L-M111-10.0	10000	(-30,80)	130mm ↓ L±T		
/MS1H3			S6-L-B111-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm +		
1.8kW及 以下电机	14		S6-L-B111-5.0	5000	(-30,50)			
~ 1 ~ ~ 1 ~ 1 ~ 1 · 1 · 1 · 1 · 1 · 1 ·	抱闸		S6-L-B111-10.0	10000	(-30,80)	130mm L±T		

			1.44.14.17.15	T公差	
电机型号	线缆名称	线缆型号	L线缆长度 (mm)	(mm)	线缆外观图
		S6-L-M011-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm - 1
MS1H2	非抱闸	S6-L-M011-5.0	5000 (-30,50)		50mm 250mm
		S6-L-M011-10.0	10000	(-30,80)	L±T
4kW/5kW		S6-L-B011-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm -
电机	16.77	S6-L-B011-5.0	5000	(-30,50)	50mm
	抱闸	S6-L-B011-10.0	10000	(-30,80)	250mm L±T
		S6-L-M112-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm -
MS1H3		S6-L-M112-5.0	5000	(-30,50)	
	非抱闸	S6-L-M112-10.0	10000	(-30,80)	130mm L±T
2.9kW电 机	16.5	S6-L-B112-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm -
		S6-L-B112-5.0	5000	(-30,50)	
	抱闸	S6-L-B112-10.0	10000	(-30,80)	130mm L±T
		S6-L-M022-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm -
	非抱闸	S6-L-M022-5.0	5000	(-30,50)	50mm, 250mm
MS1H3		S6-L-M022-10.0	10000	(-30,80)	<b>L</b> ±T
4.4kW及		S6-L-B022-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm -
以 上电机	抱闸	S6-L-B022-5.0	5000	(-30,50)	50mm
		S6-L-B022-10.0	10000	(-30,80)	50mm 250mm L±T

# 编码器线缆

电机型号	结	览名称	线缆型号	L线缆长度	T公差	线缆外观图			
でルエフ	=2,5	2011/1/	2000年 7	(mm)	(mm)	>%원선기 //비료			
			S6-L-P114-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm + + +			
		单圈绝对值 电机	S6-L-P114-5.0	5000	(-30,50)	Aiii Biii			
	<del></del>	电机	S6-L-P114-10.0	10000	(-30,80)	L±T			
	前出线		S6-L-P124-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm			
		多圈绝对值	S6-L-P124-5.0	5000	(-30,50)				
MS1H1/		电机	S6-L-P124-10.0	10000	(-30,80)	A端 → 200±10mm → B端 → L±T			
MS1H4端 子型电机			S6-L-P115-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm + + +			
3 = 3,7		单圈绝对值	S6-L-P115-5.0	5000	(-30,50)				
	后出线			-1.75	电机	S6-L-P115-10.0	10000	(-30,80)	A端 B端 L±T
	后出线		S6-L-P125-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm + +-			
		多圈绝对值电机	S6-L-P125-5.0	5000	(-30,50)				
			S6-L-P125-10.0	10000	(-30,80)	A端 → 200±10mm			
		单圈绝对值	S6-L-P110-3.0	3000	(-30,30)				
			S6-L-P110-5.0	5000	(-30,50)				
MS1H1/M	S1H4甩线	电机	S6-L-P110-10.0	10000	(-30,80)	L±T ►			
型 (-S	)电机		S6-L-P120-3.0	3000	(-30,30)				
		多圈绝对值	S6-L-P120-5.0	5000	(-30,50)	200±10mm			
		电机	S6-L-P120-10.0	10000	(-30,80)	L±T			
			S6-L-P111-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm			
		单圈绝对值	S6-L-P111-5.0	5000	(-30,50)				
	MS1H2/MS1H3电机		S6-L-P111-10.0	10000	(-30,80)	L±T			
MS1H2/M			S6-L-P121-3.0	3000	(-30,30)	55±5mm			
		多圈绝对值	S6-L-P121-5.0	5000	(-30,50)				
			S6-L-P121-10.0	10000	(-30,80)	240±10mm L±T			

# 通讯线缆

线缆名称	线缆型号	L线缆长度 (mm)	T公差 (mm)	线缆外观图
伺服驱动器多机并联通 讯线缆	S6-L-T01-0.3	300	(-10,10)	L±T
伺服驱动器和上位机通 讯线缆	S6-L-T02-2.0	2000	(-20,20)	L±T
伺服驱动器通讯终端匹 配电阻插头	S6-L-T03-0.0	-	-	

# 接插套件

1女は女口		
接插套件名称	接插套件型号	接插套件外观图
电池套件	S6-C4A	
CN1端子(DB44)	S6-C8	1
CN7端子(DB15)	S6-C6	15
MS1H1甩线型(-S) 电机接插件	S6-C26	GPin公头 座子 9Pin接插件 针座 绝缘端子 压线端子 热缩套管
MS1H2/MS1H3(1.8kW及以下 )电机接插件	S6-C29	
MS1H3(2.9kW及以上)电机接 插件	S6-C39	热缩套管 热缩套管 1394公头 座子 压线端子 航插 航插 绝缘材料

# 4.3 外围电气元件

# 4.3.1 保险丝

为了防止因短路而发生事故,请务必在输入侧连接保险丝。

表4-1 推荐保险丝选型表

	伺服驱动 SV680P**			推荐保险丝	
SIZE	型号	额定输入电流 (A)	生产厂家	额定电流 (A)	型号
		单相 220	) V		
SIZE A	S1R6	2.3		15	FWP-15B
SIZE A	S2R8	4.0		20	FWP-20B
SIZE C	S5R5	7.9	Bussmann	35	FWP-35C
SIZE C	S7R6	9.6		40	FWP-40C
SIZE D	S012	12.8		40	FWP-40C
		三相 220	) V		
SIZE A	S1R6	1.1		15	FWP-15B
SIZE A	S2R8	1.8		20	FWP-20B
SIZE C	S5R5			35	FWP-35C
SIZE C	S7R6	5.1	Ducaman	40	FWP-40C
SIZE D	S012	8.0	Bussmann	35	FWP-35C
	S018	8.7		50	FWP-50C
SIZE E	S022	11.0		70	FWP-70C
	S027	23.8		90	FWP-90C
		三相 380	) V		
SIZE C	T3R5	2.4		15	FWP-15B
SIZE C	T5R4	3.6		20	FWP-20B
CIZE D	T8R4	5.6		20	FWP-20B
SIZE D	T012	8.0	Bussmann	35	FWP-35C
	T017	12.0		50	FWP-50C
SIZE E	T021	16.0		70	FWP-70C
	T026	21.0		90	FWP-90C

# 4.3.2 电磁接触器

表4-2 推荐电磁接触器型号

	伺服驱动 SV680P**		推荐接触器				
SIZE	型号	额定输入电流 (A)	生产厂家	电流(A) 型号			
		单相 220	) V				
SIZE A	S1R6	2.3		9	LC1 D09		
SIZEA	S2R8	4.0		9	LC1 D09		
SIZE C	S5R5	7.9	施耐德	9	LC1 D09		
SIZEC	S7R6	9.6		12	LC1 D12		
SIZE D	S012	12.8		18	LC1 D18		
		三相 220	) V				

	伺服驱动 SV680P*		推荐接触器			
SIZE	型号	额定输入电流 (A)	生产厂家	电流(A)	型号	
CIZE A	S1R6	1.1				
SIZE A	S2R8	1.8		9	LC1 D09	
SIZE C	S5R5	4.4		9	LC1 D09	
SIZEC	S7R6	5.1	☆ 五十/市		ı	
SIZE D	S012	8.0	施耐德	9	LC1 D09	
	S018	8.7		12	LC1 D12	
SIZE E	S022	11.0		12	LCI DIZ	
	S027	23.8		25	LC1 D25	
		三相 380	) V			
SIZE C	T3R5	2.4		9	LC1 D09	
SIZEC	T5R4	3.6		9	LC1 D09	
SIZE D	T8R4	5.6		9	LC1 D09	
SIZE D	T012	8.0	施耐德	9	LC1 D09	
	T017	12.0		18	LC1 D18	
SIZE E	T021	16.0		18	LC1 D18	
	T026	21.0		25	LC1 D25	

# 4.3.3 断路器

表4-3 推荐断路器型号

	伺服驱动 SV680P**		推荐断路器			
SIZE	型号	额定输入电流 (A)	生产厂家 电流 (A)		型号	
		单相 220	) V			
SIZE A	S1R6	2.3		4	OSMC32N2C4	
SIZEA	S2R8	4.0		6	OSMC32N2C6	
SIZE C	S5R5	7.9	施耐德	16	OSMC32N2C16	
SIZEC	S7R6	9.6		16	OSMC32N2C16	
SIZE D	S012	12.8		20	OSMC32N2C20	
		三相 220	) V			
CIZE A	S1R6	1.1		4	OSMC32N3C4	
SIZE A	SIZE A S2R8 1.8 S5R5 4.4			6	OSMC32N3C6	
SIZE C				16	OSMC32N3C16	
SIZEC	S7R6	5.1	施耐德	16	OSMC32N3C16	
SIZE D	S012	8.0	加州1志	16	OSMC32N3C16	
	S018	8.7		20	OSMC32N3C20	
SIZE E	S022	11.0		25	OSMC32N3C25	
	S027	23.8		32	OSMC32N3C32	
		三相 380	) V			
SIZE C	T3R5	2.4		4	OSMC32N2C4	
SIZEC	T5R4	3.6		6	OSMC32N2C6	
SIZE D	T8R4	5.6		10	OSMC32N2C10	
SIZED	T012	8.0	施耐德	16	OSMC32N2C16	
	T017	12.0		20	OSMC32N2C20	
SIZE E	T021	16.0		25	OSMC32N2C25	
	T026	21.0		32	OSMC32N2C32	

#### 说明

针对符合UL 北美认证产品,保险丝/ 断路器推荐选型要求,请参见《SV680P系列伺服硬件手册》中" (UL&cUL) 认证"章节中相关内容。

如果设备要使用剩余电流动作保护装置(RCD),请遵照以下条件进行选型:

- 驱动器设备可在保护性导体中产生直流漏电流,请务必使用 B 型剩余电流动作保护装置(RCD)。
- 驱动器运行时会产生一定的高频漏电流,为了避免 RCD 误动作,请为每台驱动器选择不小于 100mA 动作电流的 RCD。
- 当多台驱动器并联共用一个 RCD 时,应选择动作电流不小于 300mA 的 RCD。
- 推荐使用正泰、施耐德等品牌 RCD。

### 4.3.4 交流输入电抗器

### 选型

交流输入电抗器主要用来降低输入电流中的谐波,作为选配件配置。当应用环境有较高的谐波要求时,可外置电抗器。输入电抗器的推荐厂家与型号如下表所示:

	伺服驱动器 SV680P***I		适配电抗器	电感量 (mH)
SIZE	型号	额定输入电流 (A)		(1117)
		三相 220 V		
SIZE A	S1R6	1.1	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE A	S2R8	1.8	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE C	S5R5	4.4	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE C	S7R6	5.1	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE D	S012	8.0	MD-ACL-10-5-4T	5
	S018	8.7	MD-ACL-15-3-4T	3
SIZE E	S022	11.0	MD-ACL-15-3-4T	3
	S027	23.8	MD-ACL-40-1.45-4T	1.45
		三相 380 V		
SIZE C	T3R5	2.4	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE C	T5R4	3.6	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE D	T8R4	5.6	MD-ACL-10-5-4T	5
SIZE D	SIZE D T012		MD-ACL-10-5-4T	5
	T017	12.0	MD-ACL-15-3-4T	3
SIZE E	T021	16.0	MD-ACL-40-1.45-4T	1.45
	T026	21.0	MD-ACL-40-1.45-4T	1.45

表4-4 交流输入电抗器选型

#### 尺寸说明

• 汇川型号输入电抗器:

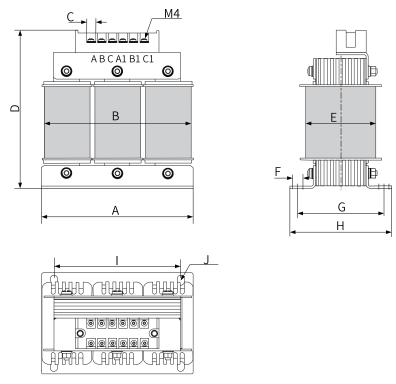


图4-1 10-15A 交流输入电抗器尺寸图

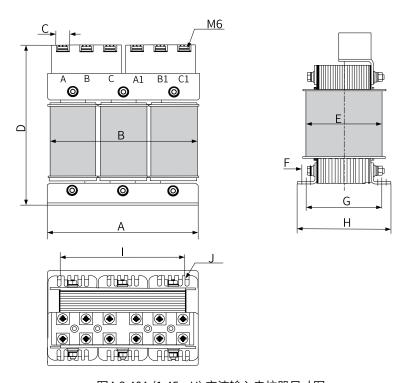


图4-2 40A (1.45mH) 交流输入电抗器尺寸图

表4-5 汇川交流输入电抗器尺寸表(单位: mm)

型号	А	В	С	D	E	F	G	Н	1	J
MD-ACL-10-5-4T	150±2	155	8	160	80	10	85±2	100±2	125±1	Ф7×10
MD-ACL-15-3-4T	150±2	155	8	160	80	10	85±2	100±2	125±1	Φ7×10
MD-ACL-40-1.45-4T	180±2	185	16	200	105	10	95±2	117±2	150±1	Φ7×10

### 4.3.5 EMC滤波器

### 选型

为使本产品满足EN IEC 61800-3 标准辐射和传导性发射的要求,需要外接下表中列出的EMC 滤波器。本产品可供客户选择的EMC 滤波器有Schaffner 公司的FN2090 及FN3287系列。请根据本产品额定输入电流,按下表进行选择:

表4-6 标准EMC滤波器型号及外观

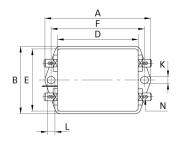
表4-7 滤波器选型(夏弗纳)

	伺服驱动器 SV680P***		适配滤波器			
SIZE	型号	额定输入电流 (A)				
		单相 220 V				
SIZE A	S1R6	2.3	FN 2090-3-06			
SIZEA	S2R8	4.0	FN 2090-4-06			
SIZE C	S5R5	7.9	FN 2090-8-06			
SIZEC	S7R6	9.6	FN 2090-10-06			
SIZE D	S012	12.8	FN 2090-16-06			
		三相 220 V				
SIZE A	S1R6	1.1	FN 3287-10-44-C28-R65			
SIZEA	S2R8	1.8	FN 3287-10-44-C28-R65			
SIZE C	S5R5	4.4	FN 3287-10-44-C28-R65			
SIZEC	S7R6 5.1		FN 3287-10-44-C28-R65			
SIZE D	S012	8.0	FN 3287-10-44-C28-R65			

	伺服驱动器	Ę.	
	SV680P***	*I	适配滤波器
SIZE	型号	额定输入电流 (A)	
	S018	8.7	FN 3287-10-44-C28-R65
SIZE E	S022	11.0	FN 3287-16-44-C33-R65
	S027	23.8	FN 3287-25-33-C33-R65
		三相 380 V	
SIZE C	T3R5	2.4	FN 3287-10-44-C28-R65
SIZEC	T5R4	3.6	FN 3287-10-44-C28-R65
SIZE D	T8R4	5.6	FN 3287-10-44-C28-R65
SIZE D	T012	8.0	FN 3287-10-44-C28-R65
	T017	12.0	FN 3287-16-44-C33-R65
SIZE E	T021	16.0	FN 3287-16-44-C33-R65
	T026	21.0	FN 3287-25-33-C33-R65

### 尺寸说明

● 夏弗纳(SCHAFFNER)FN2090系列滤波器的尺寸说明:



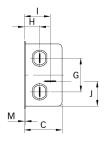


图4-3 FN2090系列滤波器尺寸图(单位: mm)

表4-8 FN2090系列滤波器尺寸表(单位: mm)

额定电流(A)	А	В	С	D	E	F	G	Н	I	J	K	L	М	N
3														
4	85	54	30.3	64.8	49.8	75	27	12.3	20.8	19.9	5.3	6.3	0.7	6.3×0.8
6														
8	113.5±1	57.5±1	45.4±1	94±1	56	103	25	12.4	32.4	15.5	4.4	6	1	6.3×0.8

• 夏弗纳(SCHAFFNER)FN 3287系列滤波器的尺寸说明:

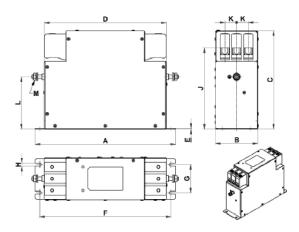


图4-4 FN 3287系列滤波器尺寸图(单位: mm)

表4-9 FN 3287系列滤波器尺寸表(单位: mm)

额定电流(A)	А	В	С	D	E	F	G	Н	J±2	К	L±1	М
10	180	40	112	153	0.8	170	20	4.5	94	11	68	M5
16	200	45	112	170	0.8	185	25	5.4	102	11	76	M5
25	205	45	132	173	0.8	190	25	5.4	113	13	83	M5

### 4.3.6 磁环和磁扣

磁环适用于驱动器的输入侧或输出侧,在安装时请尽量靠近驱动器放置。输入侧安装磁环可抑制驱动器输入 电源系统中的噪声。输出侧安装磁环主要用来减少驱动器对外干扰,同时降低轴承电流。

对于部分应用场合中存在的漏电流问题及其它信号线干扰问题,可选用磁环或磁扣进行抑制。

#### 选型

- 非晶磁环: 1MHz以内有很高的磁导率,对于驱动器干扰效果非常好,但是成本稍高。规格尺寸请参见第 81页 "尺寸说明"
- 铁氧体磁扣: 1MHz以上频段特性较好,对于小功率伺服驱动器、各种信号线抑制干扰效果较好、成本低、安装美观。

磁环与	磁扣	外观
磁环	DY644020H	
	DY805020H	
磁扣	7427122S	

# 尺寸说明

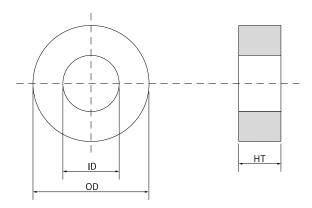


图4-5 磁环尺寸图

表4-10 磁环规格

磁环厂家型号	尺寸 (OD×ID×HT) (mm)
DY644020H	64 × 40 × 20
DY805020H	80 × 50 × 20

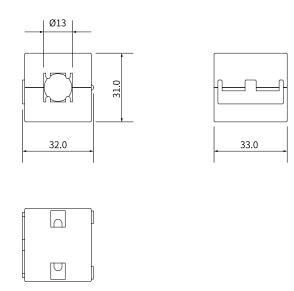


图4-6 磁扣尺寸图

表4-11 磁扣规格

磁扣厂家型号	尺寸 (长× 外径× 内径) (mm)		
7427122S	32.0 × 31 × 13		

# 4.4 绝对值编码器电池

### 选型

请参考下表信息选择规格合适的电池:

表4-12 绝对值编码器电池信息说明

电池选型规格	项目及单位		条件			
电池处至规格		最小值	典型值	最大值	ボけ	
	外部电池电压(V)	3.2	3.6	5	备用工作时[1]。	
	电路故障电压(V)	-	2.6	-	备用工作时。	
	电池报警电压(V)	2.85	3	3.15	-	
输出规格: 3.6V		-	2	-	正常工作时[2]。	
2500mAh	电路消耗电流(uA)	-	10	-	备用工作时,轴静止。	
		-	80	-	备用工作时,轴旋转。	
	电池使用环境温度(°C)	0	-	40	与电机环境温度要求一	
	电池存储环境温度(℃)	-20	-	60	致。	

以上为环境温度20°C下的测量值。

### 说明

- [1] 备用工作状态,指伺服驱动器不上电,可利用外部电池电源进行多旋转计数动作的状态。在此状态下,数据收发变为停止状态。
- [2] 正常工作时,指绝对值编码器可进行一旋转及多旋转数据计数及数据收发。在完成绝对值编码器的正常接线后,打 开伺服驱动器电源,经过一小段延时(5秒左右),即进入正常工作状态,进行数据收发。从备用工作状态转为正常工 作状态(打开电源时),需要电机旋转速度不大于10rpm,否则可能引起驱动器报740错误。此时需要重新上电。

### 电池理论寿命

下述计算中仅仅只考虑了编码器的电流消耗,电池自身的消耗没有计算在内。

假设: 一天中驱动器正常工作时间T1,驱动器掉电后电机旋转时间T2,掉电后电机停转时间T3(单位: 小时 H)。

例如:

表4-13 绝对值编码器电池理论寿命

项目	作息时间安排1	作息时间安排2	
一年中不同工况的天数(天)	313	52	
T1 (小时H)	8	0	
T2 (小时H)	0.1	0	
T3 (小时H)	15.9	24	

1年的消耗容量 = (8H×2uA + 0.1H×80uA + 15.9H×10uA)×313+(0H×2uA + 0H×80uA +24H×10uA)×52 ≈ 70mAH

电池理论寿命 = 电池容量÷1年的消耗容量 = 2600mAH÷70mAH = 37.1年

# 5 认证类别、指令及标准

# CE认证

指令		标准		
	伺服驱动器	EN 61800-3		
EMC指令		EN 61800-6-2		
2014/30/EU	伺服电机	EN 61800-6-4		
		EN 55011		
低电压指令	伺服驱动器	EN 61800-5-1		
		EN 60034-1		
2014/35/EU	1月放电机	EN 60034-5		
RoHS指令	伺服驱动器	EN 50501		
2011/65/EU	伺服电机	EN 50581		

# UL/cUL认证

认证	标准		
	伺服驱动器	UL61800-5-1	
	円が以引に4万名	C22.2 No.274-17	
UL/cUL认证		UL 1004-1	
	伺服电机	UL 1004-6	
		CSA C22.2 No. 100-14	

### 说明

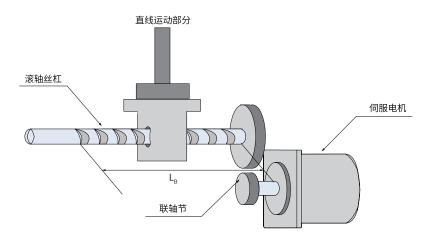
产品的CE、UL/cUL认证,符合最新版本指令和标准要求。

# KC认证

SV680系列伺服已通过KC认证。

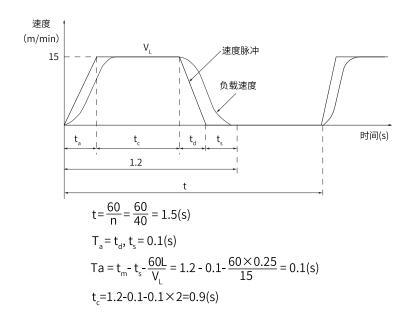
# 6 伺服电机容量选定实例

# 6.1 位置控制选定实例



负载速度 $V_L$ =15m/min 直线运动部分重量m=80kg 滚轴丝杠长度 $L_B$ =0.8m 滚轴丝杠直径d $_B$ =0.016m 滚轴丝杠节距 $P_B$ =0.005m 联轴节重量m $_C$ =0.3kg 联轴节外径d $_C$ =0.03m 进给次数n=40次/min 进给长度L=0.25m 进给时间 $t_m$ =1.2s以下 电气停止精度 $\delta$ =±0.01mm 摩擦系数 $\mu$ =0.2 机械效率 $\eta$ =0.9(90%)

### 1. 速度线图



#### 2. 转速

• 负载轴转速

$$n_L = \frac{V_L}{P_B} = \frac{15}{0.005} = 3000 (rpm)$$

• 电机轴转速 由于联轴节直接连结,因此根据减速比1/R=1/1

$$n_M = n_L \times R = 3000 \times 1 = 3000 \text{ (rpm)}$$

3. 负载扭矩

$$T_{L} = \frac{9.8 \,\mu \times m \times P_{B}}{2\pi R \times \eta} = \frac{9.8 \times 0.2 \times 80 \times 0.005}{2\pi \times 1 \times 0.9} = 0.139 (\text{N} \cdot \text{m})$$

#### 4. 负载转动惯量

• 直线运动部分

$$J_{LI} = m \times \left(\frac{P_B}{2\pi R}\right)^2 = 80 \times \left(\frac{0.005}{2\pi \times 1}\right)^2 = 0.507 \times 10^{-4} (kg \cdot m^2)$$

• 滚轴丝杠

$$J_{B} = \frac{\pi}{32} P \times L_{B} \times d_{B}^{4} = \frac{\pi}{32} \times 7.87 \times 10^{3} \times 0.8 \times (0.016)^{4} = 0.405 \times 10^{-4} (kg \cdot m^{2})$$

● 联轴节

$$J_{c} = \frac{1}{8} m_{c} \times d_{c}^{4} = \frac{1}{8} \times 0.3 \times (0.03)^{2} = 0.338 \times 10^{4} (kg \cdot m^{2})$$

5. 负载行走功率

$$P_0 = \frac{2\pi \times n_M \times T_L}{60} = \frac{2\pi \times 3000 \times 0.139}{60} = 43.7(W)$$

6. 负载加速功率

$$P_{a} = \left(\frac{2\pi}{60} \times n_{m}\right)^{2} \frac{J_{L}}{t_{a}} = \left(\frac{2\pi}{60} \times n_{m}\right)^{2} \times \frac{J_{LI} + J_{B} + J_{C}}{t_{a}}$$
$$= \left(\frac{2\pi}{60} \times 3000\right)^{2} \times \frac{1.25 \times 10^{-4}}{0.1} = 123.4(W)$$

#### 7. 伺服电机的临时设定

• 选定条件

T∟≤电机额定转矩

Pa+Po=(1~2) × 电机额定输出

nм≤电机额定转速

J」≤伺服单元的容许负载转动惯量

从选定条件中进行如下临时选定:

伺服电机: MS1H1-20B30CB-A630R

伺服驱动器: SV680PS1R6I

• 伺服电机、伺服驱动器的各参数

额定输出: 200 (W)

额定转速: 3000 (rpm)

额定扭矩: 0.64 (N·m)

瞬间最大扭矩: 1.95 (N·m)

电机转子转动惯量: 0.082 × 10<sup>-4</sup> (kg·m<sup>2</sup>)

机构容许负载转动惯量: 1.64 × 10<sup>-4</sup> (kg·m<sup>2</sup>)

编码器脉冲数: 67108864 (P/R)

#### 8. 临时选定的伺服电机的确认

所需起动扭矩的确认

$$T_p = \frac{2\pi \times n_M \times (J_M + J_L)}{60 \times t_a} + T_L = \frac{2\pi \times 3000 \times (0.082 + 1.25) \times 10^{-4}}{60 \times 0.1} + 0.139$$
 $= 0.557(N \cdot m) < 瞬间最大扭矩...可使用$ 

所需制动扭矩的确认

$$T_s = \frac{2\pi \times n_M \times (J_M + J_L)}{60 \times t_a} - T_L = \frac{2\pi \times 3000 \times (0.082 + 1.25) \times 10^{-4}}{60 \times 0.1} - 0.139$$
  
= 0.279(N·m) < 瞬间最大扭矩...可使用

扭矩有效值的确认

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{T_p^2 \times t_a + T_L^2 \times t_c + T_s^2 \times t_d}{t}}$$

$$= \sqrt{\frac{(0.557)^2 \times 0.1 + (0.139)^2 \times 0.9 + (0.279)^2 \times 0.1}{1.5}}$$

$$= 0.19 \text{ (N·m)} < 额定扭矩...可使用$$

通过上述步骤临时选定伺服电机、伺服驱动器的容量可供使用。下面进行位置控制分析。

#### 9. 电子齿轮 (B/A) 的设定

由于电气停止精度  $\delta$  =  $\pm 0.01$ mm,因此设位置检测单位 $\triangle$  L = 0.01mm/pulse。

$$\frac{P_B}{\Delta L} \times \frac{B}{A} = \frac{5}{0.01} \times \frac{B}{A} = 67108864$$

$$\frac{B}{A} = \frac{67108864 \times 0.01}{5} = \frac{67108864}{500}$$

10. 指令脉冲频率

$$v_s = \frac{1000 \times V_L}{60 \times \Delta L} = \frac{1000 \times 15}{60 \times 0.01} = 25000 (pps)$$

#### 11. 偏移计数器滞留脉冲

● 设位置环增益 K p=30(l/s)

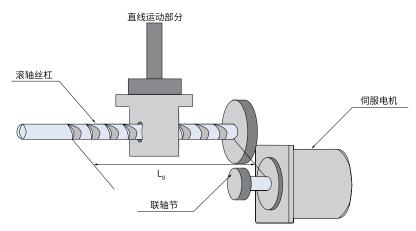
$$\varepsilon = \frac{V_s}{K_p} = \frac{25000}{30} = 833 \text{(pulse)}$$

• 电气停止精度

$$\pm \Delta \epsilon = \pm \frac{\epsilon}{(伺服驱动器控制范围) \times \frac{n_{_{\! R}}}{n_{_{\! R}}}} = \pm \frac{833}{5000 \times \frac{3000}{3000}}$$
 $= \pm 0.17 < \pm 1 \text{(pulse)} \pm 0.01 \text{(mm/pulse)}$ 

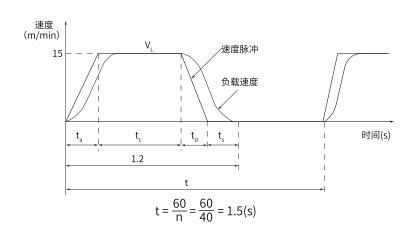
通过上述步骤,从位置控制方面临时选定的伺服电机、伺服驱动器可供使用。

# 6.2 速度控制选定实例



负载速度 $V_L$ =15m/min 直线运动部分重量m=80kg 滚轴丝杠长度 $L_B$ =0.8m 滚轴丝杠直径d $_B$ =0.04m 滚轴丝杠节距 $P_B$ =0.01m 联轴节重量m $_C$ =1kg 联轴节外径d $_C$ =0.06m 进给次数n=40次/min 进给长度L=0.25m 进给时间t $_m$ =1.2s以下 摩擦系数 $_\mu$ =0.2 机械效率 $_\eta$ =0.9(90%)

#### 1. 速度线图



设ta=td

$$t_a = t_m - t_s - \frac{60 \times L}{V_L} = 1.2 - 0.1 - \frac{60 \times 0.25}{15} = 0.1(s)$$

$$t_c = 1.2 - 0.1 - 0.1 \times 2 = 0.9(s)$$

#### 2. 转速

• 负载轴转速

$$n_L = \frac{V_L}{P_B} = \frac{15}{0.01} = 1500 (rpm)$$

● 电机轴转速 由于联轴节直接连结,因此根据减速比1/R=1/1

$$n_{M} = n_{L} \times R = 1500 \times 1 = 1500 \text{ (rpm)}$$

3. 负载扭矩

$$T_{L} = \frac{9.8 \,\mu \times m \times P_{B}}{2\pi \times R \times \eta} = \frac{9.8 \times 0.2 \times 80 \times 0.01}{2\pi \times 1 \times 0.9} = 0.277 (\text{N} \cdot \text{m})$$

### 4. 负载转动惯量

• 直线运动部分

$$J_{II} = m \times \left(\frac{P_B}{2\pi R}\right)^2 = 80 \times \left(\frac{0.01}{2\pi \times 1}\right)^2 = 2.02 \times 10^{-4} (kg \cdot m^2)$$

• 滚轴丝杠

$$J_{B} = \frac{\pi}{32} P \times L_{B} \times d_{B}^{4} = \frac{\pi}{32} \times 7.87 \times 10^{3} \times 1.4 \times (0.04)^{4} = 27.7 \times 10^{4} (kg \cdot m^{2})$$

● 联轴节

$$J_c = \frac{1}{8} m_c \times d_c^4 = \frac{1}{8} \times 1 \times (0.06)^2 = 4.5 \times 10^{-4} (kg \cdot m^2)$$

5. 负载行走功率

$$P_{o} = \frac{2\pi \times n_{M} \times T_{L}}{60} = \frac{2\pi \times 1500 \times 0.277}{60} = 43.6(W)$$

6. 负载加速功率

$$P_{a} = \left(\frac{2\pi}{60} \times n_{m}\right)^{2} \times \frac{J_{L}}{t_{a}} = \left(\frac{2\pi}{60} \times n_{m}\right)^{2} \times \frac{J_{C} + J_{B} + J_{LL}}{t_{a}}$$
$$= \left(\frac{2\pi}{60} \times 1500\right)^{2} \times \frac{34.22 \times 10^{-4}}{0.1} = 844(W)$$

#### 7. 伺服电机的临时设定

选定条件

T」≤电机额定转矩

Pa+Po=(1~2) × 电机额定输出

nм≤电机额定转速

J∟≤伺服单元的容许负载转动惯量

从选定条件中进行如下临时选定:

伺服电机: MS1H4-75B30CB-A630R

伺服驱动器: SV680PS5R5I

• 伺服电机、伺服驱动器的各参数

额定输出: 750 (W)

额定转速: 3000 (rpm)

额定扭矩: 2.39 (N·m)

瞬间最大扭矩: 8.365 (N·m)

电机转子转动惯量: 1.38 × 10-4 (kg·m²)

机构容许负载转动惯量: 69.58 × 10-4 (kg·m²)

#### 8. 临时选定的伺服电机的确认

所需起动扭矩的确认

$$T_p = \frac{2\pi \times n_M \times (J_M + J_L)}{60 \times t_a} + T_L = \frac{2\pi \times 1500 \times (1.38 + 34.22) \times 10^4}{60 \times 0.1} + 0.277$$
 $= 5.87(N \cdot m) < 瞬间最大扭矩...可使用$ 

所需制动扭矩的确认

$$\begin{split} T_s &= \frac{2\pi \times n_{_M} \times (J_{_M} + J_{_L})}{60 \times t_{_a}} - T_{_L} = \frac{2\pi \times 1500 \times (1.38 + 34.22) \times 10^{-4}}{60 \times 0.1} - 0.277 \\ &= 5.32 (\text{N} \cdot \text{m}) < 瞬间最大扭矩...可使用 \end{split}$$

扭矩有效值的确认

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{T_p^2 \times t_a + T_L^2 \times t_c + T_s^2 \times t_d}{t}}$$

$$= \sqrt{\frac{(5.87)^2 \times 0.1 + (0.277)^2 \times 0.9 + (5.32)^2 \times 0.1}{1.5}}$$

$$= 2.06(N \cdot m) < 额定扭矩...可使用$$

#### 9. 选定结果

通过上述步骤临时选定的伺服电机、伺服驱动器可供使用。扭矩线图如下所示。

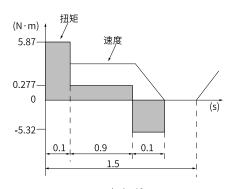


图6-1 扭矩线图



19011482B02

由于本公司持续的产品升级造成的内容变更,恕不另行通知版权所有@深圳市汇川技术股份有限公司Copyright@Shenzhen Inovance Technology Co., Ltd.

深圳市汇川技术股份有限公司 Shenzhen Inovance Technology Co., Ltd.

www.inovance.com

苏州汇川技术有限公司 Suzhou Inovance Technology Co., Ltd.

www.inovance.com

地址:深圳市龙华新区观澜街道高新技术产业园

汇川技术总部大厦

总机: (0755) 2979 9595 传真: (0755) 2961 9897

客服: 4000-300124

地址: 苏州市吴中区越溪友翔路16号

总机: (0512) 6637 6666 传真: (0512) 6285 6720

客服: 4000-300124